#### Interprocessor communication method and multiprocessor

Also published as: Publication number: US2001003834 (A1)

Publication date: 2001-06-14 Inventor(s): SHIMONISHI HIDEYUKI [JP] +

Applicant(s): NIPPON ELECTRIC CO [US] +

Classification: - international:

G06F9/34; G06F13/36; G06F13/40; G06F15/167; G06F15/17; G06F15/80; G06F9/34; G06F13/36; G06F13/40; G06F15/16; G06F15/76; (IPC1-7); G06F15/00; G06F15/76

G06F13/40D2; G06F13/40D5 - European: Application number: US20000730533 20001207 Priority number(s): JP19990348545 19991208

Abstract of US 2001003834 (A1)

In a multiprocessor system including numbers of processors which realizes hierarchical interprocessor communication and enables highspeed interprocessor communication, each processing element is composed of a plurality of processors physically sharing the same register file, and in the processing element, interprocessor communication is conducted by sharing the register. Every several processing elements are connected to the same local bus and the local buses are connected to each other by a bridge and a global bus. Between processing elements located at a short distance from each other, communication is conducted through one local bus, while between processing elements located at a long distance from each other, communication is conducted through a plurality of local buses and global buses.

Minimum and a second	Picker	- Lacher	Seems on	1 Present
Siem warden	V	23.00	Angel Street	Second
				,,,,,,,
Anthe St	nauc, al	3.00	Apres of the	4
11 March	Distanting the	Piles of L	April 10	1
	The state of the s		The same	Jan
	- LUCH A	-19000		

JP2001167066 (A)

Data supplied from the espacenet database --- Worldwide

#### (19)日本国特許庁 (JP)

# (12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号 特開2001-167066 (P2001-167066A)

(43)公開日 平成13年6月22日(2001.6.22)

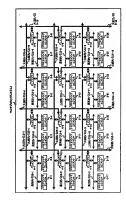
(51) Int.Cl.7		酸別都号	FI	テーマコード(参考)
G06F	15/167		C 0 6 F 15/167	Z 5B033
	9/34	3 3 0	9/34	3 3 0 5 B 0 4 ii
	13/36	310	13/36	310C 5B061
		5 3 0		5 3 0 Z
	15/17		15/17	
			審查請求 有 請求項	で数34 OL (全 34 頁)
(21)出順番号	7	特顯平11-348545	(71)出願人 000004237 日本電気株式会	· 社
(22) 州顧日		平成11年12月8日(1999.12.8)	東京都港区芝五 下四 英之 東京都港区芝五 元会社内 (74)代理人 10088959 弁理士 境 度 ドターム(参考) 59033 AADI 58045 B834	T目7番1号 日本電気株 T目7番1号 日本電気株 BA

# (54) 【発明の名称】 プロセッサ間通信方法及びマルチプロセッサシステム

# (57)【要約】

【課題】 多数のプロセッサを含むマルチプロセッサシステムにおいて、階層的なプロセッサ間通信を実現し、 高速なプロセッサ間通信を可能にする。

【解決手段】 各プロセッシングエレメントを1~2-24 は、同一のレジスタファイルを物理的に共有する複数の
プロセッサから構成され、プロセッシングエレメント内
ではレジスタ共有によるプロセッサ間通信を行う。幾つ
かのプロセッシングエレメント毎に同じ局所的パス3-1
~3-12に接続され、局所的パスはブリッジキ1~4-12とまじ大規約パス5-1~5-14によって相互に接続される。近距離のプロセッシングエレメント間では120の局所的
バス経由で通信し、適距離のプロセッシングエレメント
間では複数の局所的バス及び大域的バスを経由して通信
する。



## 【特許請求の範囲】

【請求項1】 マルチプロセッサシステムを構成するプロセッサ間でレジスタファイルの内容を交換するプロセッサ間派信方法において

マルチプロセッサシステムを構成するプロセッサ群をプロセッシングエレメントという複数のグループに分割し、同じプロセッシングエレメントに属するプロセッサ間では同一のレジスタフィルを物理的に共有することでプロセッサ間通信を行い、異なるプロセッシングエレメントに属するプロセッサ間ではバス経由でレジスタファイルの内容を直接転送することでプロセッサ間通信を行うプロセッサ間通信方法。

【請求項2】 レジスタファイルに含まれる各レジスタ に1対1に対応するチャネルを有するバスを使用した請 求項1記載のプロセッサ間通信方法。

【請求項3】 レジスタファイルに含まれるレジスタの 数より少ないチャネル数のバスを使用し、複数のレジス タで1つのチャネルを共用する請求項1記載のプロセッ 中間適信方法

【請求項4】 複数のバス及びバス間で相互にデータの 中報を行うプリッジから標成されるバス構造を使用し、 プロセッシングエレメント群を複数のグループに分割 し、同じグループに属するプロセッシングエレメント間 は同じ1つのバス経由で通信し、異なるグループに属す るプロセッシングエレメント間はブリッジを用いて複数 のバス経由で通信する請求項2または3記載のプロセッ 中間通信方法。

【請求項5】 複数の局所的バス、1以上の大域的バス 及びバス間で租互にデータの中様を行うブリッジから構 成されるバス精造を使用し、プロセッシングエレメント 罪を複数のグループに分別し、同じグループに属するプ ロセッシングエレメント間は同じ1つの局所的バス経由 で通信し、異なるグループに属するプロセッシングエレ メント間はブリッジを用いて複数のバス経由で通信する 請求項2または3部数のプロセッサ問題信方法。

【請求項6】 プロセッシングエレメント間をバス経由 でつなぐルートであって他のルートとバス競合が発生し ない1以上のルートを事前に決定し、該決定したルート によるプロセッサ問通信のみを行わせる請求項4または 5記載のプロセッサ問通信方法。

【請求項7】 プロセッシングエレメント間をバス経由 でつなぐルートであって他のルートと同一バス上で時間 的に競合が発生しない1以上のルート及が各ルートの各 バスの使用時刻を事前に決定し、バスを時分割的に使用 することにより、前記決定されたルート及び使用時刻に よるプロセッサ間温信のみを行わせる請求項4または5 距較のプロセッサ間源信方法。

【請求項8】 プロセッサを時刻に同期させて動作させ、前記決定されたルート及び使用時刻によるプロセッサ間通信のみ実施するよう各プロセッサをプログラミン

グしておき、各ブリッジは前記決定されたルート及び使 用時刻によるプロセッサ間通信のみデータの中継動作を 行うことで、

バスを時分割的に使用する請求項7記載のプロセッサ間 通信方法。

【請求項9】 プロセッシングエレメント内のレジスタファイルの内容を設プロセッシングエレメントに属する プロセッサからの送信要家に従ってバス経由で送信する 制御を司る起信制的部で、前武決定されたルート及び使用時刻によるプロセッサ間通信のみ実施されるよう制御し、各プリッジは前記決定されたルート及び使用時刻によるプロセッサ間通信のみデータの中継動作を行うことで、

バスを時分割的に使用する請求項7記載のプロセッサ間 通信方法。

【請求項10】 時刻による入出力制御を行うためのタ イムテーブルをプロセッシングエレメント内に、また時 数による中継制御を行うためのタイムテーブルをブリッ ジ内にそれぞれ設け、これらのタイムテーブルを用いる ことよってプロセッシングエレメントにおける入出力制 側及びブリッジにおける経路制御を時刻に対して一意に 定め、

プロセッサから送信要求が行われたときにプロセッシン グエレメント内の送信前側部は時刻を元にタイムテープ ルを参照してレジスタからバスへのデータの出力制御を 行い、ブリッジは時刻を元にタイムテープルを参照して バス間のデータの中継処理を行い、さらにプロセッシン グエレメント内の受信制側部は時刻を元にタイムテープ ルを参照してバスからレジスタへのデータの入力制御を 行うことで

バスを時分割的に使用する請求項7記載のプロセッサ間 通信方法。

【請求項11】 コネクション番号もしくはデータの宛 先による入出力制御を行うためのコネクションテーブル 及び時熱による入出力制御を行うためのタイムテーブル をプロセッシングエレメント内に、コネクション番号も しくはデータの宛先による中維制御を行うためのコネク ションテーブルをブリッジ内に、コネクション番号もし くはデータの宛先を制御情報として伝達するための制即 用チャネルをバス内にそれぞれ設け、

プロセッサからデータを出力する際にはコネクション番号もしくは対先を制制情報として送信要求を行い、プロセッシングエメント内の送信制解制に制制情報を一版にコネクションテーブル及びタイムテーブルを参照してバスへのデータ及び制制情報の出力制制を行い、ブリッジ・ファーブルを参照して、村間のデータ及で制制情報の出力を開発の中継地理を行い、さらにプロセッシングエレメント内の受信制的報は受信した制制情報をファーブルを参照して小ス的もジスタへのデータの入力制制等を参照してバス力をしジスタへのデータの入力制制等を参照してバスからレジスタへのデータの入力制制等を参照してバスからレジスタへのデータの入力制制等を

行うことで、

バスを時分割的に使用する請求項7記載のプロセッサ間 通信方法。

【請求項12】 プロセッシングエレメント間をバス経由でつなぐルートであって他のルートと同一バスの日 キャネル上で競合が発生しない1以上のルートを事前に決定し、バスをチャネル単位で空間分割的に使用することにより、前記決定されたルートによるプロセッサ間通信のみを行わせる請求項4または5記載のプロセッサ間通信方法。

【請求項13】 前託決定されたルートによるプロセッ 対問題信のみ実施するよう各プロセッサをプログラミ 少しておき。名プリッジは耐込炭されたルートによる プロセッサ問題信のみデータの中継動作を行うことで、 バスを空間分割的に使用する請求項12記載のプロセッ サ問題信方法。

【請求項14】 プロセッシングエレメント内のレジス タファイルの内容を該プロセッシングエレメントに属す タファイルの内容を該プロセッシングエレメントに属す るプロセッサからの送信要求に従ってバス経行で送信す るがロセッサ間通信のみ実施されるよう制御し、各ブリ ッジは前記決定されたルートによるプロセッサ間通信の みデータの中継動作を行うことで、

バスを空間分割的に使用する請求項12記載のプロセッ サ間通信方法。

【請款項15】 入出力制制を行うための接続テーブル をプロセッシングエレメント内にチャネル毎に設け、中 継制側を行うための接続テーブルをブリッジ内にチャネ ル毎に設け、これらの接続テーブルを用いることよって アッシングエレントにおける入出力制制及グブリ ッジにおける経路制御を各チャネル別に定め、

プロセッサからデータを出力する際には1つ以上のレジ メタを選んで送信要求を行い、プロセッシングエレメン ト内の送信制的総は送信要求が行われた各レジスタに対 応するチャネルに関する接続テーブルを参照して各レジ スタからバスへのデータの出力制制をチャネル毎に行 い、ブリッジは条チャネルに関する接続テーブルを参照 してバス間のデータの中継処理をチャネル毎に行い、さ らにプロセッシングエレメント内の受信制制能は各チャ ルルに関する整要デーブルを参照してバスかんシジスタ

へのデータの入力制御をチャネル毎に行うことで、 バスを空間分割的に使用する請求項12記載のプロセッ **け間通信方法**。

【請求項16】 プロセッシングエレメント間をバス巻 由でつなぐルートであって他のルートと同一パスの同一 キャネル上で時間的に競合が発生しない1月とのルート 及び各ルートの各パスのチャネルの使用時刻を事前に決 定し、バスをチャネル単位で時分割的かつ空間分割的に 使用することにより、前記決定されたルート及び使用時 別によるプロセッサ問題層のみを行わせる節ま項4また は5記載のプロセッサ間通信方法。

【請求項17】 プロセッサを時刻に同期させて動作さ 、前能決定されたルート及び使用時刻によるプロセッ サ間題信のみ実施するよう各プロセッサをプログラミン グしておき、各プリッジは前能決定されたルート及び使 用時刻によるプロセッサ間遊信のみデータの中継動作を 行うことで、

バスを時分割的かつ空間分割的に使用する請求項16記 載のプロセッサ間通信方法。

【請求項18】 プロセッシングエレメント内のレジス タファイルの内容を該プロセッシングエレメントに属す るプロセッサからの送信要求に使ってバス経由で送信す も制御を可急信制御部で、前記決定されたルート及び 使用時刻によるプロセッサ間通信のみ実施されるよう制 御し、各ブリッジは前配決定されたルート及び使用時刻 によるプロセッサ間通信のみデータの中離動作を行うこ トア

バスを時分割的かつ空間分割的に使用する請求項16記載のプロセッサ問題信方法。

【請求項19】 時刻による入出力制御を行うためのタ イムテーブルをプロセッシングエレメント内に、また時 別による中離制御を行うためのタイムテーブルをブリッ ジ内にそれぞれチャネル毎に設け、これらのタイムテー ブルを用いることよってプロセッシングエレメントにお ける入出力制物及びブリッンにおける経路制御を各チャ ネル毎に時知ば付け、不衡に貯め

プロセッサから透信要求が行われたときにプロセッシングエレメント内の送信制時報に時刻を元になタイムテールを参照してレジスタからバスへのデータの出力制制をチャネル毎に行い、ブリッジは時刻を元に各タイムテーブルを参照してバス間のデータの中機処理をチャネル毎に行い、さらにプロセッシングエレメント内の受信制・時間は時刻を元に各タイムテーブルを参照してバスからレジスタへのデータの入力制制をチャネル毎に行うことで

バスを時分割的かつ空間分割的に使用する請求項16記 載のプロセッサ間通信方法。

【請求項20】 コネクション番号もしくはデータの宛 先による、出力制制を行うためのコネクションテーブル 及び時刻による入出力制制を行うためのカタイムテーブル をプロセッシングエレメント内に、コネクション番号も しくはデータの宛先による中継制御を行うためのコネク ションテーブルをブリッジ内に、コネクション番号もも はデータの宛先を制御情報として伝達するための制 用チャネルをバス内にそれぞれチャネル体に設け、

プロセッサからデータを出力する際にはコネクション番号もしくは強先を制御情報として送信要求を行い、プロ セッシングエレメント内の送信制博都は制御情報とか セッシングエレメント内の送信制博都は制御情報を発 セスネクションテーブル及び各タイムテーブルを参照し てバスへのデータ及び制御情報の出力制御をチャネル毎 に行い、ブリッジは制御チャネルから受信した制御情報を元に各コネクションテーブルを参照してバス間のデータ及び制御解析の神能処理をチャネル毎に行い、さらにプロセッシングエレメント内の受信制御部は受信した制御情報を元に各コネクションテーブルを参照してバスからレジスタへのデータの入力制御をチャネル毎に行うことで、

バスを時分割的かつ空間分割的に使用する請求項16記 載のプロセッサ間通信方法。

【請求項 2 1 】 コネクション番号もしくはデータの強 たによる入出力制御を行うためのコネクションテーブル 及び時刻による入出力制御を行うためのタイムテーブル をプロセッシングエレメント内に設けると共に、コネク ション番号もしくはデータの宛先による中継制御を行う ためのコネラションテーブルをプリッジ内に、コネクション番号もしくはデータの宛先を制御情報として伝達す るための別削削用チャネルをバス内にそれぞれチャネル毎 に設け、

プロセッサからデータを出力する際にはコネクション番号もしくは効先を制御情報として送尾要求を行い、プロセッシングエレメント内の送信制御解は制御が開発とにコネクションテーブル及びタイムテーブルを参照してバスへのデーク及び制御情報の出力制御をチャネル毎に行い、ブリッジは制御キャネルから受信した制御情報を元に各コネクションテーブルを参照してバス間のデータ及び制御情報の中継処理をチャネル毎に行い、さらにプロセッシングエレメント内の受信制御部は受信した制御情報を元にコケジョンテーブルを参照してバスからレジスタへのデータの入力制御をチャネル毎に行うことで、バスを時分割的かつ空間か開的に使用する請求項16記載のプロセッサが削減した。

【請求項22】 各プロセッシングエレメント内の送信 前脚部は、送信要求が出された後、実際にデータがバス に出力されるまでの間、送信要求にかかるレジスタに対 するプロセッサからの書き込みを禁止する請求項10、 11、15、19、20または21記載のプロセッサ間 通信方法。

【請求項23】 受信予定のレジスタファイルの内容を 読み出し禁止にしておき、受信制御部がくX籍由で受信 したデータをプロセッシングエレメント内のレジスタフ ァイルに入力した時点で読み出し可能に変更する請求項 10、11、15、19、20、21または22記載の プロセッサ問題信方法。

【請求項24】 同一のレジスタファイルを物理的に共 すする複数のプロセッサを含む複数のプロセッシングエ レメントと、近接する幾つかのプロセッシングエレメント トのレジスタファイルどうしを相互に接続する局所的バ ス、該局所的バスピで力しを接続するための1以上の大域 的バスおよびパス間で相互にデータの中鍵を行う1以上 のブリッジから構成されるバス構造とを備えたマルチブ ロセッサシステム。

【請求項25】 前記それぞれのバスは、レジスタファ イルに含まれる各レジスタに1対1に対応するチャネル を有する請求項24記載のフルチプロセッサシステム。 【請求項26】 前記それぞれのバスは、レジスタファ イルに含まれるレジスタの数より少ない数のチャネルを 有する請求項24記載のマルチプロセッサンステム。

【請求項27】 各プロセッシングエレメントのレジス タファイルに、時刻による入出力側部を行うためのタイ ムテーブルと、プロセッサから送信要求が行われたとき に時刻を元にタイムテーブルを参照してレジスタからバ スへのデータの出力側側を行う送信頼側部と、時刻を元 にタイムテーブルを参照してバスからレジスタへのデー タの入力値観を行う受信側側部とを備え。

各ブリッジに、時刻による中継制御を行うためのタイム テーブルと、時刻を元にタイムテーブルを参照してバス 間のデータの中継処理を行う中継回路とを備え、

バスを時分割的に使用する構成を有する請求項25また は26記載のマルチプロセッサシステム。

【請求項28】 各バスに、コネクション番号もしくは データの宛先を制御情報として伝達するための制御用チャネルを備え、

各プロセッシングエレメントのレジスタファイルに、コ ネクション番号もしくはデータの宛先による入出力制御 を行うためのネクションデーブル及び時刻による入出 力制御を行うためのタイムテーブルと、プロセッサから コネクション番号もしくは流先を制御情報とした送信要 求が行われたときにその制御情報を活にコネクションデ ブル及びタイムテーブルを参照してバスへのデータ及 び制御情報の出力制御を行う送信制御部と、バスから受 信した制御情報を基にコネクションテーブルを参照して バスからレジスタへのデータの入力制御を行う受信制御 絡とを備え、

各ブリッジに、コネクション番号もしくはデータの宛先 による中維制御を行うためのコネクションテーブルと、 制御チャネルから受信した制御情報を元にコネクション テーブルを参照してバス間のデータ及び制御情報の中継 処理を行う中継制御部および中継回路とを備え、

バスを時分割的に使用する構成を有する請求項25また は26記載のマルチプロセッサシステム。

【請求項29】 各プロセッシングエレメントのレジス タファイルに、入出力制酶を行うためのチャネル呼の接 綾テーブルと、プロセッサから送信するレジスタを指定 した送信要束が行われたとき、送信要求が行われた各レ とスタに対応するチャネルに関する接続テーブルを参照 して各レジスタからバスへのデータの出力制御をチャネ ル毎に行う送信制御部と、各チャネルに関する接続テー アルを参照してバスからリジスタへのデータの入力制御 をチャネル毎に行う受信制削縮とを備え、

各ブリッジに、中継制御を行うためのチャネル毎の接続

テーブルと、各チャネルに関する接続テーブルを参照してバス間のデータの中継処理をチャネル毎に行う中継回路とを備え

バスを空間分割的に使用する構成を有する請求項25ま たは26記載のマルチプロセッサシステム。

【請求項30】 各プロセッシングエレメントのレジス タファイルに、時刻による入出力制御を行うためのチャ ネル年のタイムテーブルと、プロセッサから送信要求が 行われたときに時刻を元に各タイムテーブルを参照して レジスタからバスへのデータの出力制御をチャネル毎に 行う送信制物部と、時刻を元に各タイムテーブルを参照 してバスからレジスタへのデータの入力制御をチャネル 毎に行う受信制知名とを確え

各ブリッジに、時刻による中継制御を行うためのチャネ ル毎のタイムテーブルと、時刻を元に各タイムテーブル を参照してバス間のデータの中継処理をチャネル毎に行 う中継回路とを備え、

バスを時分割的かつ空間分割的に使用する構成を有する 請求項25または26記載のマルチプロセッサシステ

【請求項31】 各バスに、コネクション番号もしくは データの宛先を制御情報として伝達するための制御用チャネルをそれぞれチャネル毎に備え、

各プロセッシングエレメントのレジスタファイルに、コ ネクション番号もしくはデータの宛先による入出力制御 を行うためのチャネル毎のコネクションデーブル及び時 刻による入出力制御を行うためのチャネル毎のタイムテ 一ブルと、プロセッサからコネクション番号もしくは宛 先を制御情報とした遠信要求が行われたときに、制御情 報を元に各コネクションテーブル及び各タイムテーブル を参照してバスへのデータ及び制御情報の出力制御を キル毎年行う送信制御部と、バスから受信した制御情 報を元に各コネクションテーブルを参照してバスからレ ジスタへのデータの入力制御をチャネル毎に行う受信割 削縮とを備え、

各ブリッジに、コネクション番号もしくはデータの宛先 による中継制御を行うためのチャネル毎のコネクショ テーブルと、緋獅チャネルから受信した制御情報を元に 各コネクションデーブルを参照してバス間のデータ及び 制御情報の中継処理をチャネル毎に行う中継制博部およ び中継四路とを備え。

バスを時分割的かつ空間分割的に使用する構成を有する 請求項25または26記載のマルチプロセッサシステム。

【請求項32】 各バスに、コネクション番号もしくは データの宛先を制御情報として伝達するための制御用チャネルをそれぞれチャネル毎に備え、

各プロセッシングエレメントのレジスタファイルに、コ ネクション番号もしくはデータの宛先による入出力制御 を行うためのコネクションテーブル及び時刻による入出 力制御を行うためのタイムデーブルと、プロセッサから コネクション番号もしくは宛先を制御情報とした送信要 求が行われたときに、制御情報を元にコネクションテー ブル及びタイムテーブルを参照してバスへのデータ及び 制御情報の出力制御をチャネル毎に行う送信制御部と、 バスから受信した制御情報を元にコネクションテーブル を参照してバスからレジスタへのデータの入力制御をチャネル毎に行う受信制御部とを備え、

各ブリッジに、コネクション番号もしくはデータの宛先 による中継制制を行うためのチャネル体のコネクション テーブルと、制勢チャネルから受信した動物情報を元に 各コネクションテーブルを参照してバス間のデータ及び 劇物情報の中継処理をチャネル毎に行う中継制物部およ び中継師園巻と帰る。

バスを時分割的かつ空間分割的に使用する構成を有する 請求項25または26記載のマルチプロセッサシステ

【請求項33】 各プロセッシングエレメント内の送信 制御部は、送信要求が出された後、実際にデータがバス に出力されるまでの間、送便要にかかるレジスタに対 するプロセッサからの書き込みを禁止する構成を有する 請求項27、28、29、30、31または32記載の マルチプロセッサシステム

【請求項34】 受信予定のレジスタファイルの内容を 読み出し禁止にしておき、受信制御部がバス経由で受信 したデータをプロセッシングエレメント内のレジスタフ ァイルに入力した時点で読み出し可能に変更する構成を 有する請求項27、28、29、30、31、32また は33記載のマルチプロセッサシステム。

#### 【発明の詳細な説明】

#### [0001]

【発明の属する技術分野】本発明はマルチプロセッサシ ステムにおけるプロセッサ前温信方法に関し、特にプロ セッサ内のレジスタファイルの内容をプロセッサ間で交 換する方法及び階層的な通信機構を有するマルチプロセ ッサシステムに関する。

#### [0002]

【従来の技術】従来、マルチプロセッサシステムにおけるプロセッサ間通信方法としては以下のような方法が提案されている。

[0003]第1の能来方法は、プロセッサ間でメモリ もしくはキャッシュを共有する方法である。プロセッサ 間でデータの受渡しが必要な場合、送信順のプロセッサ が、送信データを共有されているキャッシュもしくはメ モリに書き出し、受信側のプロセッサが原キャッシュも しくはメモリからデータの膝み出しを行う。何えば特許 第2533162号公報には、各プロセッサ共有のメモ リを有し、各プロセッサがそれぞれ有するレジスタフ ァイル間での通信を共有されたメモリを付して行う方法 が記載されている。また、例えば1次キャッシュをプロ セッサ毎に持ち、2次キャッシュを共有する構成の場 6、それぞれの1次キャッシュおよび共有の2次キャッ シュを結ぶバスを設け、前記パスを用いて1次キャッシ よと 2次キャッシュの間でデータを交換する。文献"Eva liation of Design Alternatives for a Multiprocesor," (B. A. Nøyfeh et. al., ISGA '96, ppG7-71, 199 6.)では1次キャッシュを共有するモデルや、2次キャッシュを共有するモデルが紹 介されている。

【0004】第2の従来方法は、全てのプロセッサでレジスタファイルを共有する方法である。本方法では、プロセッサ海域立のシジスタファイルを持った。全のプロセッサが同時に読み書きできるよう複数のボートを備えたレジスタファイルを全プロセッサで共用する。例えば特開平10~78880分公報では、アルテスレッド実行方式に関わるプロセッサ間通信方法が提案されており、その中でレジスタファイルを共有することによるプロセッサ間適信をは繁変されている。

【0005】第3の従来方法は、各プロセッサ転に独立のレジスタウァイルを持ち、各レジスタファイルの間でレジスタの内容をコピーすることによりプロセッサ間の通信を行う方法である。各レジスタファイルは対応するプロセッサが読み書きを行うホートだけでなく、他のレジスタファイルに対して直接データを送受信子を応めのボートを持ち、このボートを介して各レジスタの内容をコピーする。レジスタファイル間には複数のレジスタの内容を同時にコピーすることが可能である。例えば特開平-1078880号公報による方法では、各レジスタファイルをパスに接続して住窓のレジスタファイル間で多対多の通信を行う方法や、各レジスタファイルでリング状に接続して開発するレジスタファイルでのみ通信を行う方法や域案されている。

#### [0006]

【発明が解決しようとする課題】第1の従来方法では、 レジスタフィルルのデータをプロセッサ間で通信す には遠信元のプロセッサがレジスタファイル上のデータ を共有されたキャッシュあるいはメモリ上に応送し、受信 側のプロセッサがキャッシュあるいはメモリ上に応送し、受信 に要する時間がどうしても長くなる傾向がある。これに 対して、第2の従来方法は、遠信元のプロセッサが使用 しているレジスタを他のプロセッサが参照可能であり、 物理的なデータの移動を行うことなくプロセッサ間の通 信を行うことができ、また、第3の従来方法は、キャ シュペメモリを経由せずに本レジスタファイルの間でレ ジスタの内容がコピーでき、何れも第1の従来方法は、 でて、プロセッサ間通信に要する時間を埋縮できる。 【0007】しかし、第2の従来方法では、レジスタフ 【0007】しかし、第2の従来方法では、レジスタフ ァイルをプロセッサ間で生有するが核にプロセッサの数 が増えるにつれて個々のプロセッサが高速にレジスタフ ァイルにアクセスすることが困難になってくる。レジス タファイルには読み書きのためのボートが各プロセッサ 分必要であり、このボート数が増加するとアクセスの動 作減時が低下さるからである。

【0008】また、第3の従来方法も、各レジスタファ イルをバスに接続する方法では、プロセッサの数が増え るにつれてレジスタファイル間で高帯域な通信を行うこ とが困難になってくる。1つのバスを複数のレジスタフ ァイルで共有するため、レジスタファイルの数が増加す ると1つのレジスタファイルあたりの通信容量が減少 し、またバスに接続されるレジスタファイルの数が増加 すると、バスの動作速度が低下し、バスの帯域が減少す るからである。さらに、各レジスタファイルをリング状 に接続する方法では、隣接するレジスタファイルの間で のみレジスタ内容のコピーが可能であるため、送信元の プロセッサが隣接するプロセッサ以外のプロセッサと通 信する際は、その間に位置する全てのプロセッサを順次 に経由する必要があり、任意のプロセッサ間で通信を行 う必要がある場合に高速なプロセッサ間通信が困難にな る。

#### [0009]

[発明の目的] 本発明は以上の問題点に鑑み発案された ものであり、多数のプロセッサを含むマルチプロセッサ システムにおいても高速なプロセッサ問重信を実現する ことを目的をする。

## [0010]

【課題を解決するための手段】本発明では、マルチプロセッサンステムを構成するプロセッサ器をプロセッシン イエレメントという複数のグループに分割し、同じプロセッシングエレメントに属するプロセッサ間では同一のレジスタファイルを物理的に共有することでプロセッサ間の通信を行い、異なるプロセッシグエレメントに属するプロセッサ間ではバス経由でレジスタファイルの内容を直接転送することでプロセッサ間通信を行う。このような方法によれば、相互に通信する頻波の高い幾つかのプロセッサ電にレジスタファイルを物理的に共有させることで、それらのプロセッサ間で高速なプロセッサ間通信が可能となり、また、レジスタファイルを物理的に共有しないプロセッサ間でもバス経由によるレジスタファイルの直接転送でプロセッサ間面信が行える。

【0011】プロセッシングエレメント間をつなぐバス としては、レジスタファイルに含まれる各レジスタに1 対1に対応するチャネルを有するバスを使用することで 高帯域な通信が実現できる。また、レジスタファイルに 含まれるレジスタの数より少ないチャネル数のバスを使 用し、複数のレジスタで1つのチャネルを共用すれば、 その分バスの帯域は減少するが、ハードウェア量が少な く済む。

【0012】プロセッシングエレメント間をつなぐバス は、1本のバスであっても良いが、1本のバスを多数の プロセッシングエレメントで共有するとバス競合の確率 が高まって効率的な通信が困難になる。そこで本発明で は、複数のバス及びバス間で相互にデータの中継を行う ブリッジから構成されるバス構造を使用し、プロセッシ ングエレメント群を複数のグループに分割し、同じグル ープに属するプロセッシングエレメント間は同じ1つの バス経由で通信し、異なるグループに属するプロセッシ ングエレメント間はブリッジを用いて複数のバス経由で 通信する、より具体的には、複数の局所的バス、1以上 の大域的バス及びバス間で相互にデータの中継を行うブ リッジから構成されるバス構造を使用し、プロセッシン グエレメント群を複数のグループに分割し、同じグルー プに属するプロセッシングエレメント間は同じ1つの局 所的バス経由で通信し、異なるグループに属するプロセ ッシングエレメント間はブリッジを用いて複数のバス経 由で通信する。このような方法によれば、相互に通信す る頻度の高い幾つかのプロセッシングエレメント毎に同 じ局所的バスに接続することでそれらのプロセッシング エレメント間では1本のバス経由による高速なプロセッ **サ間通信が可能になり、また、異なる局所的バスに接続** されるプロセッシングエレメント間でも複数の局所的バ ス、ブリッジ及び大域的バス経由によるレジスタファイ ルの直接転送でプロセッサ間通信が行える。

(10013) 局所的バスはよび局所的バス間を相互に接続するための大域的バスから構成される階層や近くバ構造を使用する場合、異なるプロセッサ間通信で生じ得る各バス上での競合を如何に解消するかが1つの課題である。各バス年で競合を如何に解消するかが1つの課題である。各バス年に設けたバス網停回路や全バス共通に設けた1つのバス間停回路によって動的にバス競合を解消すた1つのバス間停回路によって動的にバス競合を解消すに大変する時間がオーバへいドとなる。そこで本発明では、プロセッシングエレメント間をバス軽由でつなぐルートであって他のルートとバス競合が発生しない1以上のルートを事前に決定し、該決定したルートによるプロセッサ間通信のみを行わせる。これにより、少ないハードウェアでオーバへッドの少ないプロセッサ間通信が可能となる。

【0014】また本発明では、より高帯域なプロセッサ 間通信を実現するために、異なるプロセッサ間通信でバ スを時分削的に使用する方法、バスを1レジスタ分の幅 に相当するチャネルと呼ぶ通信路に分割して異なるプロ セッサ間通信で同じバスを空間分割的に使用する方法、 それらを組みるわせた方法を程間する。

【0015】異なるプロセッサ問通信でバスを時分割的 に使用する場合、プロセッシングエレメント間をバス経 由でつなぐルートであって他のルートと同一バス上で時 間的に競合が発生しない1以上のルート及び名ルートの 各バスの使用時刻を事前に決定し、この決定されたルー ト及び使用時刻によるプロセッサ間通信のみを行わせる。これを実現する具体的な方法は、第1の方法として、プロセッサを時刻に同期させて動作させ、前記決定されたルート及び使用時刻によるプロセッサ間通信のみ実施するよう各プロセッサをプログラミングしておき、各ブリッジは前記決定されたルート及び使用時刻によるプロセッサ間通信のみデータの中継動作を行う方法がある。

【0016】また第2の方法として、プロセッシングエ レメント内のレジスタファイルの内容を該プロセッシン グエレメントに属するプロセッサからの送信要求に従っ てバス経由で送信する制御を司る送信制御部で、前記決 定されたルート及び使用時刻によるプロセッサ間通信の み実施されるよう制御し、各ブリッジは前記決定された ルート及び使用時刻によるプロセッサ間通信のみデータ の中継動作を行う方法がある。具体的には、時刻による 入出力制御を行うためのタイムテーブルをプロセッシン グエレメント内に、また時刻による中継制御を行うため のタイムテーブルをブリッジ内にそれぞれ設け、これら のタイムテーブルを用いることよってプロセッシングエ レメントにおける入出力制御及びブリッジにおける経路 制御を時刻に対して一意に定め、プロセッサから送信要 求が行われたときにプロセッシングエレメント内の送信 制御部は時刻を元にタイムテーブルを参照してレジスタ からバスへのデータの出力制御を行い、ブリッジは時刻 を元にタイムテーブルを参照してバス間のデータの中継 処理を行い、さらにプロセッシングエレメント内の受信 制御部は時刻を元にタイムテーブルを参照してバスから レジスタへのデータの入力制御を行う。あるいは、コネ クション番号もしくはデータの宛先による入出力制御を 行うためのコネクションテーブル及び時刻による入出力 制御を行うためのタイムテーブルをプロセッシングエレ メント内に、コネクション番号もしくはデータの宛先に よる中継制御を行うためのコネクションテーブルをブリ ッジ内に、コネクション番号もしくはデータの宛先を制 御情報として伝達するための制御用チャネルをバス内に それぞれ設け、プロセッサからデータを出力する際には コネクション番号もしくは宛先を制御情報として送信要 求を行い、プロセッシングエレメント内の送信制御部は 制御情報を元にコネクションテーブル及びタイムテーブ ルを参照してバスへのデータ及び制御情報の出力制御を 行い ブリッジは制御チャネルから受信した制御情報を 元にコネクションテーブルを参照してバス間のデータ及 び制御情報の中継処理を行い、さらにプロセッシングエ レメント内の受信制御部は受信した制御情報を元にコネ クションテーブルを参照してバスからレジスタへのデー タの入力制御を行う。

【0017】異なるプロセッサ間通信で同じバスを空間 分割的に使用する場合、プロセッシングエレメント間を バス経由でつなぐルートであって他のルートと同一バス の同一チャネル上で競合が発生しない1以上のルートを 事前に決定し、バスをチャネル単位で空間分割的に使用 することにより、前記決定されたルートによるプロセッ け間通信のみを行わせる。これを実現する具体的な方法 は、第1の方法として、前記決定されたルートによるプ ロセッサ間温信のみ実施するとう各プロセッサをプログ ラミングしておき、各プリッジは前記決定されたルート によるプロセッサ間距信のみデータの中観動作を行う方 注がある。

【0018】また第2の方法として、プロセッシングエ レメント内のレジスタファイルの内容を該プロセッシン グエレメントに属するプロセッサからの送信要求に従っ てバス経由で送信する制御を司る送信制御部で、前記決 定されたルートによるプロセッサ間通信のみ実施される よう制御し、各ブリッジは前記決定されたルートによる プロセッサ間通信のみデータの中継動作を行う方法があ る、具体的には、入出力制御を行うための接続テーブル をプロセッシングエレメント内にチャネル毎に設け、中 **繊維御を行うための接続テーブルをブリッジ内にチャネ** ル毎に設け、これらの接続テーブルを用いることよって プロセッシングエレメントにおける入出力制御及びブリ ッジにおける経路制御を各チャネル別に定め、プロセッ サからデータを出力する際には1つ以上のレジスタを選 んで送信要求を行い、プロセッシングエレメント内の送 信制御部は送信要求が行われた各レジスタに対応するチ ャネルに関する接続テーブルを参昭して各レジスタから バスへのデータの出力制御をチャネル毎に行い、ブリッ ジは各チャネルに関する接続テーブルを参照してバス間 のデータの中継処理をチャネル毎に行い、さらにプロセ ッシングエレメント内の受信制御部は各チャネルに関す る接続テーブルを参照してバスからレジスタへのデータ の入力制御をチャネル毎に行う。

[0019] 異なるプロセッサ間通信でバスを時分割的 かつ空間分割的に使用する場合、プロセッシングエレメント間をバス経由でつなぐルートであって他のルートと 同一バスの同一チャネル上で時間的に競合が発生しない 1以上のルート及び各ルートの各バスのチャネルの使用 時刻を事前に決定し、バスをチャネル単位で時分割的かつ空間分響的に決定し、バスをチャネル単位で時分割的かつ空間分響的に決定し、バスをチャネル単位で時分割的かつ空間分響的に決定し、バスをチャネル単位で時分割的かつ空間分響的に決定されたルート及び使用時刻によるプロセッサ間通信のみを行わせる。これを実現する場合では、第1の方法として、プロセッサを時刻に同期させて動作させ、前記決定されたルート及び使用時刻によるプロセッサで対応多くなが、カースを使用で刻によるプロセッサ間通信のみデータの中継動件を行う方法がある。

【0020】また第2の方法として、プロセッシングエレメント内のレジスタファイルの内容を該プロセッシングエレメントに属するプロセッサからの送信要求に従っ

てバス経由で送信する制御を可る送信制御部で、前記決 定されたルート及び使用時刻によるプロセッサ間通信の み実施されるよう制御し、各ブリッジは前記決定された ルート及び使用時刻によるプロセッサ間通信のみデータ の中総動作を行う方法がある。具体的には、時刻による 入出力制御を行うためのタイムテーブルをプロセッシン グエレメント内に、また時刻による中継制御を行うため のタイムテーブルをブリッジ内にそれぞれチャネル毎に 設け、これらのタイムテーブルを用いることよってプロ セッシングエレメントにおける入出力制御及びブリッジ における経路制御を各チャネル毎に時刻に対して一意に 定め、プロセッサから送信要求が行われたときにプロセ ッシングエレメント内の送信制御部は時刻を元に各タイ ムテーブルを参照してレジスタからバスへのデータの出 力制御をチャネル毎に行い、ブリッジは時刻を元に各タ イムテーブルを参照してバス間のデータの中継処理をチ ャネル毎に行い、さらにプロセッシングエレメント内の 受信制御部は時刻を元に各タイムテーブルを参照してバ スからレジスタへのデータの入力制御をチャネル毎に行 う。 あるいは、 コネクション番号もしくはデータの宛先 による入出力制御を行うためのコネクションテーブル及 び時刻による入出力制御を行うためのタイムテーブルを プロセッシングエレメント内に、コネクション番号もし くはデータの宛先による中継制御を行うためのコネクシ ョンテーブルをブリッジ内に、コネクション番号もしく はデータの宛先を制御情報として伝達するための制御用 チャネルをバス内にそれぞれチャネル毎に設け、プロセ ッサからデータを出力する際にはコネクション番号もし くは宛先を制御情報として送信要求を行い、プロセッシ ングエレメント内の送信制御部は制御情報を元に各コネ クションテーブル及び各タイムテーブルを参照してバス へのデータ及び制御情報の出力制御をチャネル毎に行 い、ブリッジは制御チャネルから受信した制御情報を元 に各コネクションテーブルを参照してバス間のデータ及 び制御情報の中継処理をチャネル毎に行い、さらにプロ セッシングエレメント内の受信制御部は受信した制御情 報を元に各コネクションテーブルを参照してバスからレ ジスタへのデータの入力制御をチャネル毎に行う。

ンスタ・ハのアーテの人人前側をナイルルはよれて、 [0021] 前途した第20方法を用いる場合、各プロ セッシングエレメント内の送信制師部は、送信要求が出 された後、実際にデータがパスに出力されるまでの間、 送信要求にかかるレジスタに対するプロセッサからの書 を込みを禁止する。また、受信予定のレジスタファイル の内容を読み出し禁止にしておき、受信制師部がパス経 由で受信したデータをプロセッシングエレメント内のレ ジスタファイルに入力した時点で読み出し可能に変更する

#### [0022]

【発明の実施の形態】次に本発明の実施の形態の例について図面を参照して詳細に説明する。

[0023]

【実施例1】図1は本売明を適用したマルチプロセッサ システムの第一の実施例の相成を示すプロック図であ る。本実施例においてマルチプロセッサンステム1は、 1つのレジスタファイル及びこれを共青する複数のプロ セッサを含む複数のプロセッシングエレメント2-1~2-24、近接するプロセッシングエレメント間で通信を行う ための局所的パス3-1~3-12、離れたプロセッシングエ レメント間で通信を行うための大規則がスラ-1~5-1 大規的パス同時3よび局所的パス5-1~5-1 が関係を表しているが、1000年では一般的では、 カリッジ4-1~4-12で構成される。以下では局所的パスと大規的パスを図別せずに呼ば場合、単にパスと呼ば、 よ

【0024】ここで、プロセッシングエレメント間が近 接するとは、例えばマルチプロセッサシステム1を構成 するプロセッサが1つの半導体上に集積されている場 合、その半導体トでの距離が近い場合を指す。この場 合、局所的バス3-1 ~3-12および大域的バス5-1 ~5-1 4、ブリッジ4-1~4-12も同じ半導体上に集積される。 また、各プロセッサを別々の半導体上に集積し、これら 複数の半導体が基板上に実装されている場合、その基板 上での距離が近い場合を指す。この場合、局所的バス3-1~3-12および大域的バス5-1~5-14、ブリッジ4-1~ 4-12は基板上に実装される。多くのプロセッサ及びバス を1つの半導体上に集積する1つの利点は、プロセッサ 間の通信に大きな帯域幅を取ることができることであ る。また、各プロセッサを別々の半導体上に実装した場 合であっても、実装技術の進展によりプロセッサ間の通 信に従来より大きな帯域幅をとることが可能である。

【0025】プロセッシングエレメントは、マルチプロ セッサシステム1上で2次元配列状に配置され、局所的 バスを用いて横方向に隣接した1つ以上のプロセッシン グエレメント間で通信を行う。各局所的バスにはそれぞ れ1つのブリッジが接続されており、横方向の大域的バ ス5-1 ~5-6 及び縦方向の大域的バス5-7 ~5-14によっ て前記ブリッジ間の通信を行う、横方向の大域的バスは 横方向に隣接した1つ以上のブリッジを接続し、図1の ように複数の大域的バスを用いて横方向の一列のブリッ ジを接続する。 隣接する2つの横方向の大城的バスはそ の端点において1つのブリッジに接続され、このブリッ ジを介して通信を行う、縦方向の大域的バスは縦方向に 隣接した1つ以上のブリッジを接続する。縦方向の大域 的バスも、横方向の大域的バスと同様に、複数の大域的 バスを用いて縦方向の一列のブリッジを接続する。局所 的バス及び大域的バスは後述するように複数のチャネル で構成される。

【0026】図2は、本実施例におけるプロセッシング エレメント2-1 の構成を示す。プロセッシングエレメント2-1 と た2-2 へ2-24も全プロセッシングエレメント2-1 と同様の構成である。プロセッシングエレメント2-1 は、レ ジスタファイル20と、このレジスタファイル20を共有する形で相互に通信するプロセッサ21-1~21-2で構成される。レジスタファイル20は、プロセッサ21-1~21-2で物理的に共有される複数のレジスタ22-1~22-3、各レジスタに対してそれぞれ1つずつ接続する送信が一ト23-1~2-3及び受信が一ト24-1~2-3、全送信が一トを制御する送信制的部25と受信制的部26に場所的がスとレジスタの間の接続情報を与える接続アーブル27、条プロセッサ21-1~21-2からの送信要求の和をとる倫理和回路28で構成される。本例では、3つのレジスタ22-1~22-3を2台のプロセッサ21-1~21-2で共有したが、共有レジスタ数は3つに限定されず、またプロセッサ数も2台に限定されず、またプロセッサ数も2台に限定されず、またプロセッサ数も2台に限定されない。

【0027】また図2に示すように、局所的パス3-1は 微数のチャネル31-1-1~31-1-3で構成される。各チャネ ル社本実施的ではレジスタファイル上の各レジスタ22-1 ~22-3と1対1に対応する。各チャネル31-1-1~31-1-3 は、1レジスタ分の幅に相当するデータチャネルであ る。

【0028】図3は、本実語所におけるブリッジ4-1 の 構成を示す。ブリッジ4-2 ~4-12も基本的に本因と同様 の構成であるが、ブリッジに接続されるバスの数によっ て中継回路内のレジスタ化-1~42~3及び運状回路4-1~ 43-3の個数が異なる。ブリッジ4-1 は各バスの同じチャ ル/本に設けられた中継回路4-1~4(-3-2)、条バス間の 接続情報を与える接続テーブル44とで構成され、中継回 路41-1は各バス毎に設けられたレジスタ42-1~42-3と の出力の何れカーフを提択してバスに出力する選択回路 43-1~43-3とで構成される。中継回路41-2及び41-3は中 継回路41-1と同し構成であるため、ここではその構成を 台略した。

【0029】また、図3に示すように、大城的バス5-1 及び5-7 は局所的バス3-1 と同じく、それぞれ同じ数の 複数のチャネル51-1-1~51-1-3、チャネル51-7-1~51-7 -3で精成される。

【0030】本実施例においては、プロセッシンクエレメント間をバス経由でつなぐルートであって他のルートバス療命が発生しない1段上のルートを事前に決定し、この決定したルートによるプロセッサ間通信のみを許可する。例えば図1において、プロセッシングエレメント2-1とプロセッシングエレメント2-24との間をバスを指向でなぐルートとしては、例えば局所的バス3-1→大塊的バス5-7→大塊的バス5-51一大塊的バス5-5一大塊的バス5-5一大塊的バス5-10ルートがある。若し、このルートによるプロセッサ間通信を許可した場合、このルートによるプロセッサ間通信と許可した場合、このルートが使用するバスを使う他のルートによるプロセッサ間通信は許可しない、しかし、このルートが使用しないバスを使う他のルートによるプロセッサ間通信は許可しない、しかし、このルートが使用ないバスを使う他のルートであれば許可できる。例えば、プロセッシングエレメント2-3 からプロセッシング

エレメント2-8 へのルートである、局所的バス3-2 →大 域的バス5-1 →大域的バス5-2 →局所的バス3-4 のルー トによるプロセッサ間通信は可能である。

[0031]プロセッサ間測信を許可するプロセッシン グエレメントの組及びそれに使うルートが決定したら、 そのルートによるプロセッサ間測信のみ許可さよう に、各プロセッシングエレメント内の接続テーブル27及 び各プリッジ内の接続テーブル44の内容を事前に設定す る。接続テーブル27の提内を図4に、接続テーブル44 の影宇例を図5にそれぞれ示す。

【0032】図4を参照すると、プロセッシングエレメント2-1 内の接続テーブル2개は、名レジスク22-1~22-3 年に、当該レジスクを目所がバス3-1 在接続可能か否かの情報を送受信別に保持する。図4の例ではレジスク2-1及びレジスク22-3は国所的バスにデータの送信が可能であり、レジスク22-3は国所的バスにデータの送信が可能であり、レジスク22-3は国が的大力をのデータの受信が可能であることを示している。ここで、接続テーブル27は基本的には接続可、接続不可の向かを示す1ビットの情報で足りる。図4の例で、レジスク別および送受信例に可春を設定してるあのは、真に送受信の必要なレジスクのみを送受信することで、送要個不要なレジスクを送受信することによる無駄なバスの数を抑え、「接管電力を削壊するためである。他のプロセッシングエレメント内の接続テーブルも、許可されたルートによるプロセッサ問題信のみが可能なように設定される。

【0033】図5を参照すると、ブリッジ41内の接続 テーブル44は、各バス内のそれぞれのチャネルに対し 、該チャネルに送信するデッを受信するバスを記述 する。図5の例では、局所的バス3-1のチャネル1は送 信が不可能であり、チャネル2、3には大城的バス5-7 の周チャネルから受信したデータを送信することが可能 であることを示している。他のブリッジ内の接続テーブ ルも、許可されたルートによるプロセッサ間遊信のみが 可能なように設定される。

【0034】次に図1から図5を参照して本実施例のマルチプロセッサシステムにおけるプロセッサ間通信の動作を説明する。

【0035】まず、同じプロセッシングエレメントに属するプロセッサ間での通信を説明する。図2を参照すると、同じプロセッサングエレメントに属するプロセッサ 21-1~21-2は、プロセッサ毎独立のレジスタファイルを持たず、第2の従来技術と同様に複数のプロセッサが以外22-1~22-2を物理的に共用する。このため、送信元のプロセッサが使用しているレジスタを他のプロセッサが参照することで、物理的なデータの移動を行うことなくプロセッサ間の通信が行われる。

【0036】次に、プロセッシングエレメント2-1 及び 2-2 を用いて、同じ局所的バスに接続されたプロセッシ ングエレメント間での通信を説明する。ただし、ここで はプロセッシングエレメント2-1 及び2-2 の構成が同じ であるため、共に図2を参照する。プロセッシングエレ メント2-1 内のプロセッサ21-1もしくは21-2が美信制御 部25に対して送信要求を行うと、送信制御部25は接続テ ーブル27を参照して送信の可否および送信可能な場合は 送信を行うレジスタを決定する。プロセッサによる送信 要求では各レジスタについてそれぞれ送信を行うか否か を指定し、複数のプロセッサからの送信要求は論理和回 路28によって各レジスタ毎にそれぞれの論理和をとって 送信制御部25に伝えられる、送信要求が行われたレジス タが接続テーブル27において送信可能であると示されて いる場合、送信制御部25は該レジスタに対応する送信ゲ トに対して送信要求を伝える。送信ゲートは送信要求 が伝えられると、レジスタの内容を局所的バス3-1 に出 力する。送信要求が行われたレジスタが接続テーブル27 において送信不可であると記されている場合には、送信 制御部25はこの送信要求を却下し、送信ゲートには指示 を与えない。

【0037】プロセッシングエレメント2-2 では、受信 制御部26によって受信ゲート24-1~24-3の開閉を制御す る。受信制御部26では接続テーブル27を参照し、受信可 能とされているレジスタに関して、該レジスタに対応す る受信ゲートに受信可能であることを伝える。受信ゲー トは局所的バスを監視し、接続されたチャネルトに他の プロセッシングエレメントによってデータが出力されて おり、かつ受信制御部によって受信が許可されている場 合は局所的バスからレジスタへとデータを入力する。 【0038】同じ局所的バスに接続されたプロセッシン グエレメント間での通信は、以上のようにして実現さ れ、それに要する時間は1クロックである。つまり、或 るクロックで送信側プロセッシングエレメントのレジス タファイルから送信されたデータは次のクロックで受信 側プロセッシングエレメントのレジスタファイルに書き 込まれる。

[0039] 次に、離れたプロセッシングエレメント間 での通信を説明する。例として、プロセッシングエレメント いた21 及びた24間の通信が、局所的バス5-1 一大域的バ バス5-7 一大域的バス5-11-大域的バス5-5 一大域的バ ス5-6 一局所的パス5-12のルートで事前に許可されてい ものとして、そのルートによる通信を観明する。

【0040】プロセッシングエレメント?-1 から局所的 バス3-1 へのデータ出力は、プロセッシングエレメント 2-1 からプロセッシングエレメント?-2 への適信で説明 した場合と同様に行われる。ブリッジ4-1 は、接続され でいる局所的バス3-1 もしくは大娘的バス5-1、5-7 上 の各チャネルにデータが出力されていると、これを中離 関路41-1-41-3内のレジスタに取り込む、選択回路では 接続テーブル4を参照し、自らが接続されているパスに 対して、該テーブルで指示されたバスから入力したデー タを出力する。このようにしてプロセッシングエレメン た2-1 から局所的バス3-1 に出力されたデータは大域的 バス5-1 に中報される。ブリッジ4-5、4-9、4-11、4-12も同様にしてデータの中報を行い、最終的にデータは 局所的バス3-12に到達する。プロセッシングエレメント と24は、プロセッシングエレメント2-1 からプロセッシ ングエレメント2-2 への通信で説明した場合と同様にして、局所的バス3-12上に出力されたデータをレジスタフ マイルに取りが1:

【0041】異なる局所的バスに接続されたプロセッシングエレメント間での通信は、以上のようにして実現され、それに要する時間は、差はするブリッジの数を nとすると、1+nクロックである。即ち、各ブリッジはバスを流れるデータを選び的に受信して、そのデータを数のクロックで出力するというスイッチ動作を行うため、同じ局所的バスに接続されたプロセッシングエレメント間での通信と比べて、経由するブリッジの段数分の遅延が加算される。

(10042) 本実施例のマルチプロセッサンステムでは、同じプロセッシングエレメシト内のプロセッサ間ではレジスタファイルを物理的に共有している為、瞬時のプロセッが問題信が可能であり、また同じ局所的バスに接続されたプロセッシングエレメント間では高々1クロックで通信できる。従って、各プロセッシングエレメント等にそれぞれ独立な並列処理を割り当てることで、複数の並列処理を高速に実行することが可能となる。また、異なる局所的バスに接続されたプロセッシングエレメント間でも大成的バスに接続されたプロセッシングエレメント間でも大成的バスに接続されたプロセッシングエレメント間でも大成的バスに接続されたプロセッシングエレメント間でも大成的バスに接続されたプロセッシングエレメント間でも大成的バスに接続されたプロセッシングエレメント単位でそれぞれ独立な並列処理を割り当てることもできる。

### [0043]

【実施例2】本発明を適用したマルチプロセッサシステムの第2の実施例の全体構成は図1に示された構成と同様であり、本実施例では3プロセッシングエレメント及びブリッジの構成が異なる。

【0044】図6は、本実施例におけるプロセッシングエレメント100 の構成を示す。プロセッシングエレメント100 は第1の実施例によるプロセッシングエレメント100 は第1の実施例によるプロセッシングエレメント2-1〜2-24とほぼ同様の構成であり、異なる点は、レジスタファイル101 において接続テーブル2がなく、接続テーブル27に代わって送価制御部104 及び受価制御部105 に各時制年の接続情報を与えるタイムテーブル102、及びタイムテーブル102 に現在時刻を与えるタイマ103を有することであり、さらに送信制御部104 及び受価制御部105 の動作が第1の実施例とは異なる。また、同でロセッシングエレメントに属するプロセッサ27-1〜21-2で特理的に共有されるレジスタ106-1〜106-3 は、デ

ータを保持するだけでなく、書き込み可否と読み出し可 否の状態も保持するため、書き込み禁止フラグ、読み出 し禁止フラグを有する。さらに本プロセッシングエレメ ント100 の動作モードを指定するモードフラグ107 が設 けられている。

【0045】図7は、本実施例におけるブリッジ110の 棚成を示す。ブリッジ110は第1の実施例によるブリッ 近4-1~4-12とほぼ同様の棚をつあり、異なる点は接続 テーブル4がなく、接続テーブル4に代わって中継回路 41-1~41-34と毎映輝の接続情報を与えるタイムテーブ ル112、及びタイムテーブル12に現在時刻を与えるタ イマ111を有することである。

【0046】本実施例においても第1の実施例と同じ く、プロセッシングエレメント間をバス経由でつなぐル ートであって他のルートとバス競合が発生しない1以上 のルートを事前に決定する。しかし、本実施例では、局 所的バス及び大域的バスを時分割的に使用することによ り、送信時刻をずらせば他のルートとバス競合が発生し ないルートによるプロセッサ間通信も可能にする。例え ば図1において、プロセッシングエレメント2-1 とプロ セッシングエレメント2-24との間をバス経由でつなぐル ートとしては、例えば局所的バス3-1 →大域的バス5-7 →大域低バス5-11→大域的バス5-5 →大域的バス5-6 → 局所的バス3-12のルートR1がある。このルートR1に よるプロセッサ間通信を許可した場合、第1の実施例で は、ルートR1が使用するバスを使う他のルートによる プロセッサ間通信は許可できなかった。しかし、ルート R1によって各バスが使用される時刻を予めスケジュー ルしておけば、そのバスがルートR1によって使用され ない時刻に他のルートで使用することができる。

【0047】そこで本実施例では、各プロセッシングエ レメント内および各ブリッジ内に設けたタイマ103 およ び111 を全て同期させ、時刻1から1時刻ずつカウント アップして時刻 n に達したら、次は再び時刻 1 に戻って カウントアップを続けるような周期的カウンタとする。 そして、時刻1から時刻nまでを1周期とし、その1周 期内にバス競合が発生しないような各プロセッサ間通信 の送信スケジュールを事前に割り付ける。例えば、前記 ルートR1は、局所的バス3-1 を時刻1、大域的バス5-7 を時刻2、…、局所的バス3-12を時刻6 にそれぞれ使 用するようにスケジュールし、例えばプロセッシングエ レメント2-2 と2-10間のプロセッサ間通信に使うルート R2は、局所的バス3-1 を時刻2、大域的バス5-7 を時 刻3、局所的バス3-5 を時刻4にそれぞれ使用するよう にスケジュールする。1周期は、少なくとも最長距離の ルートがスケジュールできる周期以上あれば良く、より 長くすることもできる。同じルートによるプロセッサ間 通信を1周期内に複数スケジュールすることも可能であ

【0048】このようにして各プロセッサ間通信の送信

スケジュールが決定したら、その送信スケジュールによるプロセッサ間通信のみ許可するように、各プロセッシングエレメント内のタイムテーブル102 及び各プリッジ内のタイムテーブル102 の股定例を図るに、タイムテーブル112 の段定例を図るに、タイムテーブル112 の際に分解を入るテーブル112 の際に分解を入るテーブル112 の際に対していまれています。

【0049】図8を参照すると、各プロセッシングエレメント内のタイムテーブル102 は各時刻及び各レジスタ 年に、レジスタの内容を局所がくれた送信可能か否かと、局所的バス上のデータをレジスタに受信可能か否かの情報を保持する。図7の例では時刻1に、レジスタ106-1 及びレジスタ106-2 及びレジスタ106-3 が局所的バスからのデータの受信が可能であり、さらに、時刻2では一切のデータの送信及が受信が不可能であり。フェア・アル102 は基本的には各時刻毎に接続可否を示す1ビットの情報で足りる、図8の例で、レジスタ別および送受信別に可否を設定してあるのは、無駄なレジスタの送受信息助止でするためである。

【0050】図9を参照すると、各ブリッジ内のタイム テーブル112 は、各バス内のそれぞれのチャネルに対し て、該チャネルに送信するデータを受信するバスを各時 刻毎に配述する。図9の例では、局所的バス3-1 の各チャネルに対して、時刻1にはチャネル1及び2は送信不 可能であり、チャネル3には大地的ソス5-7 の何チャネ ルから受信したデータを送信可能であり、時刻2には各 チャネル共データの送信は不可能であることを示している。

[0051]次に図6から図りを参照して本実施例のマルチプロセッサンステムにおけるプロセッサ間通信の動作を、第10実施例との差拠を中心に説明する。なお、本実施例の全体的な動作は第一の実施例と同様であるため、ここではプロセッシングエレメント100及びブリッジ110の動作を説明する。

【0052】プロセッシングエレメント100は同期動作 モードと計同期動作モードの2種類の動作モードを持 ち、何れの動作モードで立ち上げられたかがモードフラ グ107に設定されている。同期動作モードで動作するア ロセッシングエレメント内の全てのプロセッサは、タイ マ103と同時なクイマによってお互いに同期して事前の 送信スケジュール通りに動作するようプログラミングさ れており、レジスクファイル及びブリッジとも同則し 動作する。カリンチンインスがブリッジとも同時し しており、確認や応答を行わなくても通信を行うことが できる。対して非同期動作モードで動作するプロセッシ ングエレメント内のプロセッサはそれぞれ間を致らず に動作しており、レジスタファイル及びブリッジとも同 期していないため、プロセッサ間で通信を行う際には何 りかの制御が必要である。

【0053】まずはじめに同期動作モードにおけるプロ セッシングエレメント100 の動作を説明する。プロセッ シングエレメント100 内のプロセッサ21-1もしくは21-2 が美信制御部104 に対して送信要求を行うと、送信制御 部104 はタイムテーブル102を参照して送信を行うレジ スタを決定する。プロセッサによる送信要求では各レジ スタについてそれぞれ送信を行うか否かを指定し、複数 のプロセッサからの送信要求は論理和同路28によって各 レジスタ毎にそれぞれの論理和をとって送信制御部104 に伝えられる。送信要求が行われたレジスタが、タイム テーブル102 においてタイマ103 により与えられた時刻 に送信可能であると示されていると、送信制御部104 は 該レジスタに対応する送信ゲートに対して送信要求を伝 える。送信ゲートは送信要求が伝えられると、レジスタ の内容を局所的バス3-1 に出力する。プロセッサによっ て送信要求が行われたレジスタが、タイムテーブル102 において送信不可であると示されている場合、送信制御 部104 はこの送信要求を却下する。ただし、プロセッサ とレジスタファイルは同期して動作しているため、タイ ムテーブル102 の設定もしくはプロセッサに与えるプロ グラムに誤りが無い限り、このような事は発生しない。 【0054】次に非同期動作モードにおけるプロセッシ ングエレメント100 の動作を説明する。プロセッシング エレメント100 内のプロセッサ21-1もしくは21-2が送信 制御部104 に対して送信要求を行うと、送信制御部104 はタイムテーブル103 を参照して送信を行うレジスタを 決定する。送信要求が行われたレジスタが送信可能と判 断された場合の動作は、同期動作モードの場合の動作と 同様である。非同期動作モードではプロセッサとレジス タファイルは同期していないため、送信要求が送信不可 能と判断されるレジスタがある。この場合、該レジスタ に対する送信要求を送信制御部104 内で保持し、該レジ スタの書き込み禁止フラグをセットして書き込み禁止に 設定する。時刻が経過し、保持されている送信要求にか かるレジスタが送信可能となれば、送信制御部104 は該 レジスタに対応する送信ゲートに対して送信要求を伝 え、同時に該レジスタに対する送信要求を廃棄し且つ書 き込み禁止フラグをリセットして書き込み禁止状態を解 除する。

【0055] 受信制御部105による局所的バスからレジスタへのデータ出力の動作は第1の実施例と同様である、 本実施例においてはタイムテーブル102から受信制 御節105にキ头とかれる接続情報が時刻毎に変化する。もしプロセッサユーマユー2がレジスタに対してデータの概念として発信が高れば受信制師部105 は該レジスタの読み出し禁止を解除する。これは非同期動作モードのプロセッシングエレメントにおいて、必要なデータが割着するまで終了・タタを格納する予定であるレジスタを読み出し禁止をして、データがまだ到着していないことを示すためであ

る.

[0056] 本実施例におけるブリッジの動作は第1の 実施例におけるブリッジ41 の動作とほぼ同様であり、 異なる点はタイムテーブル112 から与えられる接続情報 が時刻毎に変化することである。

【00571 本実能例のマルチプロセッサシステムは、局所的バスおよび大娘的バスを時分前的に使用するため、第10実施例のマルチプロセッサシステムと異なり、全てのプロセッシングエレメント間に通信のルートを設定することが可能である。なお、送信側プロセッシグエレメント及び受信側プロセッシングエレメントは共に同じ動件モードに設定しておくのが基本であるが、送信側プロセッシングエレメントが同期動件モードの場合、受信側プロセッシングエレメントは非同期動件モードであっても良い。

# [0058]

【実施例3】本発明を適用したマルチプロセッサシステムの第3の実施例の全体構成は図1に示された構成と同様であり、本実施例ではプロセッシングエレメント及びブリッジの構成が異なる。また本実施例ではバス上にデータだけが送信されるのではなく、データの通信経路を制御するための制御情報としてコネクション番号も同時に送信される。そのため、後述するように局所的バス及 が大娘的バスはそれぞれ」つの制御チャネルを持つ。

【0059】図10は、本実施例におけるプロセッシン グエレメント120 の様成を示し、併せて局所的バスの構 成を示している。全ての局所的バスは、局所的バス3-1 に例示するようにデータ用のチャネル31-1-1~31-1-3に 加えて、1つの制御チャネル32-1を有する。また、プロ セッシングエレメント120 は第1の実施例によるプロセ ッシングエレメント2-1 ~2-24とほぼ同様の構成であ り、異なる点は、レジスタファイル121 において接続テ ーブル27がなく、接続テーブル27に代わって送信制御部 124 及び受信制御部125 に接続情報を与えるコネクショ ンテーブル122 及びタイムテーブル123 と、タイムテー ブル123 に現在時刻を与えるタイマ128 とを有すること であり、さらに送信制御部124 及び受信制御部125 の動 作が異なる。またプロセッシングエレメント120 では論 理和回路を持たず、各プロセッサ127-1 ~127-2 がそれ ぞれ直接送信制御部124 に接続されている。レジスタ12 6-1~126-3 はデータを保持するだけでなく、書き込み 可否と読み出し可否の情報も保持するため、書き込み禁 止フラグ及び読み出し禁止フラグを有する。さらに本プ ロセッシングエレメント120 の動作モードを指定するモ ードフラグ107 が設けられている。

【0060】図11は、本実施例におけるブリッジ130の構成を示し、併せて大城的バスの構成を示している。 全ての大城的バスは、大城的バス5-1、5-7 に例示する ようにデータ用のチャネル51-1-1〜51-1-3、51-7-1〜51 -7-3に加えて、1つの制御チャネル52-1、52-7を有す る。ブリッシ130 は第1の実施例によるブリッジ4-1~ 4-12とは民間機の構成であり、異なる点は接続テーブル 4分かさ、朝御チャネル上の制御情報の申離を行う中継 回路41-4、柳チケィネル上の制御情報をもとに中継回路 41-1~41-4に接続情報を与える中継制御部31、中継制 郷部131 にコネクションデー ブル132 をすることである。

【0061】本実施例においても第1の実施例と同じ く、プロセッシングエレメント間をバス経由でつなぐル ートであって他のルートとバス競合が発生しない1以上 のルートを事前に決定する。また第2の実施例と同じ く 局所的バス及び大域的バスを時分割的に使用するこ とにより、送信時刻をずらせば他のルートとバス競合が 発生しないルートによるプロセッサ間通信も可能にす る。しかし、本実施例では、データの通信経路を制御す るための制御情報としてコネクション番号を使用するこ とにより、ブリッジ経由の通信ルート数が少ない場合 に、そのブリッジで保有すべきテーブルの容量を削減し ている。即ち第2の実施例では、各ブリッジは、自ブリ ッジを経由するルートの数に関係なく時刻1から時刻n までのエントリを持つタイムテーブルが必要であった が、本実施例では、自ブリッジを経由するルートの数分 だけのエントリを持つコネクションテーブルで済む。 【0062】また、本実施例では、バス競合が発生する 複数のルートによるプロセッサ間通信であっても、それ ら複数のルートによるプロセッサ間通信が同時に起動さ れない場合には、実際にはバス競合が起きない点に着目 し、送信元プロセッサが同じ時刻にそれぞれ異なるプロ セッサ間通信を択一的に起動できるようにしている。例 えば図1において、プロセッシングエレメント2-1 とプ ロセッシングエレメント2-24との間を、局所的バス3-1 →大城的バス5-7 →大城低バス5-11→大城的バス5-5 → 大域的バス5-6 →局所的バス3-12のルートR1で通信す る第1のプロセッサ間通信と、プロセッシングエレメン ト2-1 とプロセッシングエレメント2-10との間を、局所 的バス3-1 →大域的バス5-7 →局所的バス3-5 のルート R2で通信する第2のプロセッサ間通信とを許可する場 合、第2の実施例では、プロセッシングエレメント2-1 から局所的バス3-1 にデータを出力する時刻を第1及び 第2のプロセッサ間通信でずらす必要がある。 本実施例 では、第1のプロセッサ間通信と第2のプロセッサ間通 **信とが同時に起動されないことを前提に** その双方の通 信を許可し、プロセッサからの送信要求時に何れの通信 を望むのかを、コネクション番号と呼ぶ番号によって指 定させる。本実施例においてはコネクション番号として 任意の番号を用いる。第1および第2のプロセッサ間通 信が同時に起動されないようにすることを含め、競合す るプロセッサ間通信が同時に起動されないようにするに は、プロセッサ側で保証する方法と、レジスタファイル の送信制御部側で保証する方法とがある。前者は同期動

作モードによる方法であり、後者は第2の実施例と同様 なタイムテーブルによる方法である。

【0063】各プロセッサ間遠信の送信スケジュールが 決定したら、その送信スケジュールによるプロセッサ間 適信のみ許可するように、各プロセッシングエレメント 内のコネクションテーブル122 及び各ブリッジ内のコネ クションテーブル132 の内容を事前に設定し、また各プ ロセッシングエレメント内のタイムテーブル123 の内容 を署前に設定する。コネクションテーブル122 の設定例 を図1 2に、タイムテーブル123 の設定例を図1 3に、 コネクションテーブル132 の設定例を図1 4にそれぞれ 示す。

【0064】図12を参照すると、各プロセッシングエ レメント内のコネクションテーブル122 は各コネクシ ン番号及び名トジスタ毎に、レジスタの内容を局所的バ スに送信可能か否かかに、局所的バス上のデータをレジス タに受信可能か否かの情報を保持する。図11の例で は、コネクション1に対してはシジスク126-1及びレジ スク126-2 から局所的バスにデータの送信が可能であ り、レジスク126-2 及びレジスタ136-3 は局所的バスか らのデータの受信が可能であり、コネクション2では 例のデータの送信及び愛信は不可能であることを示して

【0065】図13を参照すると、各プロセッシングエ レメント内のタイムテーブル123 は各コネクション番号 毎に、各時期における送信可容を得する。図13の例 では、時刻1においてコネクション1及び2による送信 が可能であり、時刻2では全てのコネクションが送信不 可であることを示している。

【0065】図14を参照すると、各ブリッジ内のコネクションテーブル132は、各バスに対して、該バスから受信したデータの送信先となるバス及び送信時に使用するコネクション番号を記述する。図14の例では、局所的バス31の各チャネルからは、コネクション1ルのデータを受信してこれを大域的バス5-1の各チャネルにコネクション1として送信し、コネクション3のデータを受信してこれを大域的バス5-7の各チャネルにコネクション1として送信することを示している。なお、コネクション番号の変更は全てのコネクションで必要であるとは限られないため、新コネクション番号がNULLの場合もあり、その場合、ブリッジはコネクション帯号の変更は活行かない。

の動作を説明する。なお、本実施例の全体的な動作は第 1の実施例と同様であるため、ここではプロセッシング レメント120 及びブリッジ130 の動作を割時する。 [0068]本実施例においても第2の実施例と同じく プロセッシングエレメント120 は同期動作モードと非同 無験作モードの2 種類の動作モードを持つ、まずはとめ

【0067】次に図10から図14を参照して本実施例 のマルチプロセッサシステムにおけるプロセッサ間通信 に同期動作モードにおけるプロセッシングエレメント12 0 の動作を説明する。

【0069】プロセッシングエレメント120 内のプロセ ッサ127-1 もしくは127-2 が送信制御部124 に対して送 信要求を行うと、送信制御部124 はコネクションテーブ ル122 を参照して送信を行うレジスタを決定する。プロ セッサによる送信要求では送信を行うコネクション番号 が美信制御部124 に対して出力される。送信制御部124 は与えられたコネクション番号でコネクションテーブル 122 を参照し、送信を行うレジスタを決定し、該レジス タに対応する送信ゲートに対して送信要求を伝え、コネ クション番号を制御チャネル32-1に出力する。 送信ゲー トは送信要求が伝えられると、レジスタの内容を局所的 バス3-1 に出力する。同期動作モードの場合、それぞれ のプロセッサは同期して動作しているため、各プロセッ サのプログラムに誤りが無い限り、複数のプロセッサが 同時に送信制御部124 に対して送信要求を行うことはな い。万一同時に送信要求が行われた場合、送信制御部12 4は送信要求を廃棄して良い。また、同期動作モードの 場合、異なるプロセッシングエレメントから途中のバス を競合するようなデータの送信は行われないため、プロ セッシングエレメントでは送信制御に際してタイムテー ブル123 は使用しない。

【0070】次に非同期動作モードにおけるプロセッシングエレメント120の動作を説明する。プロセッシングエレメント120の動作を説明する。プロセッシングエレメント120内のプロセッサ127-1もしくは127-2が送信刷時部24に対して送信要求を行うた。送信制傳節はタイムテーブル123及びコネクションテーブル122を参照して送信を行うレジスクを決定する。非同期動作モードのプロセッシングエレメント内のプロセッサは他のプロセッサと同期して動作していないため、該プロセッサの要求道りに送信制神経で行った場合。いずれかのバスレで他のプロセッサから出力されたデータと競合が発生する可能性がある。そのため非同期動作モードではタイムテーブル123にあらか比め融合が発生しないような送信スケジュールが設定されており、送信制博部124はこのテーブルに従って送信補機を行う。

【0071】送信制期部124では、それぞれのプロセッサから送信要求が与えられると、まずタイムテーブル123を見て128の現在時期および送信要求中のコネクション番号で参照して送信の可否を決定する。もし複数の1つだけ送信要求と海状する。基据でおたべき信要求と海状する。選択された送信要求と海状する。数形なれた場合要求と対する動作は同期動作モードの場合の動作と同様であり、コネクションテーブル122を参照して送信を行うとジスを決定してからデータの送信を行う。送信不可能と判断された送信要求及び、送信可能であるが選択されなかった送信要求及び、送信可能であるが選択されなかった送信要求及び、送信可能であるが選択されなかった送信要求及び、送信可能であるが選択されなかった送信要求及び、送信可能であるが選択されなかった送信要求及び、送信可能であるが選択されなかった送信要求及び、登場に大きなどの表情を表するようなよります。

する。時期が結婚し、保持されている途信要求が送信可 能となりかつ送信制等部124 によって選択されれば、同 期動作モードの場合と同様にしてデータの送信を行う。 そして該送信要求を解除し、送信を行ったレジスタに対 する全ての送信要求が解除されれば該レジスタの書き込 み差計を解除せる。

【0072】受信制御部125 は制御チャネル32-1を監視 しながら受信ゲート24-1~24-3の開閉を制御する。受信 制御部125 が制御チャネル32-1からコネクション番号を 受信すると、該コネクション番号を用いてコネクション テーブル122 を参照する。そしてコネクションテーブル 122 上で受信可能とされているレジスタに関して、該レ ジスタに対応する受信ゲートに受信可能であることを伝 える。受信ゲートは局所的バス3-1 を監視し、接続され たチャネル上にデータが出力されており、かつ受信制御 部125 によって受信が許可されている場合は、局所的バ ス3-1 からレジスタヘとデータを入力する。もしプロセ ッサ127-1 ~127-2 がレジスタに対して読み出し禁止を 設定している場合、該レジスタに対してデータの受信が あれば受信制御部125 は該レジスタの読み出し禁止を解 除する。これは非同期動作モードのプロセッシングエレ メントにおいて、必要なデータが到着するまで該データ を格納する予定であるレジスタを読み出し禁止にして、 データがまだ到着していないことを示すためである。

【0073】ブリッジ130 は接続されている周所的バス
3-1 もしくは大域的バス5-1、5-7上の各チャネルにデークが出力されていると、これを中継回路4-1〜41-3内
のレジスタに取り込む。また各バス上の制御サキネルに
コネクション番号が出力されていると、中継制御部331
はこれを取り込み、コネクションテーブル132 を参照して該コネクションの宛先を決定し、中継回路4-1〜41-4 内の該コネクションの宛先を決定し、中継回路4-1〜41-4 内の該コネクションの宛先を公る選択回路に対して、受信元のバスを伝える。そして中継制郷部331 はコネクション香号の作け巻えを行い。新たなコネクション番号を中継回路41-4内の北大の北大な大き、中継回路41-4小の九ジスタへと送信する。中継回路41-4一41-4内の選択回路では、中継制御部331 によって指示されたバスに接続されたレジスタからのデータを、自らが接続されているバスに対して出力する。

でコネクション番号の付け替えを行うのは、異なるプロセッサ問題信でも同じコネクション番号を指定できるようにして、プロセッサが送信要求を出す際のコネクション番号の総数を削減するためである。つまり、例えば図15に示されるように、バスB1、ブリッジ44、バスB2、ブリッジ46、バスB5を経由するコネクションに12、バスB4を経由するコネクションに20と、バスB4を経由するコネクションに20との2つのコネクションを考えた場合、同じバスB3を使うので、そのバスB3上ではコネクションC1とC2とは異なるコネクション番号を付ちずる必要がある。しかし、バスB3以外のバスでは同じコネクショ

【0074】ここで、本実施例においてブリッジ130内

ン番号であっても支障はない。そこで、コネクションC 1、Cの送信側プロセッサおよび受信側プロセッサでは 即じコネクション番号(例えば 1)を使用し、ブリッジ 4位は例えばバスR2から入るコネクションC2についてコネ クション番号を1から入るコネクションC2のコネクション番号を1から入るコネクションC2のコネクション番号を2から1に戻す。これによって、異なるプロセッサ 間通信でも同じコネクション番号を使って送受信できる。なお、コネクション番号を付け着えない実施例も本 毎限に会まれることは言うまでいない。

【0075】本実能例のマルチプロセッサシステムは、局所的バスおよび大塊的バスを時分割的に使用するため、第1の実施例のマルチプロセッサシステムと異なり、全てのプロセッシングエレメント間に通信のルートを設定することが可能である。また、プリッジを経由するコネクション数が少ない場合には第2の実施例に比べてブリッジが保有すべきテーブルのサイズを小さくできる。なお、送信側プロセッシングエレメント及び受信側プロセッシングエレメントが同期動作モードに数はしているくのが基本であるが、送信側プロセッシングエレメントが同期動作モードの場合、受信側プロセッシングエレメントが同期動作モードの場合、受信側プロセッシングエレメントが同期動作モードの場合、受信側プロセッシングエレメントは非同期動作モードであっても良い。

【実施別4】 本発明を適用したマルチプロセッサシステムの第4の実施例の構成は図1に示された構成と同様であり、本実施例ではプロセッシングエレメント及びブリッジの構成が現なる。また木実施例では、データの通信経路を制御するためのコネクション番号が第3の実施例のように各バス毎ではなく、各チャネル毎に独立に送信される。そのため、後述するように局所的バスがあり、

【0077】図16は、本実施例におけるプロセッシン グエレメント140 の構成を示し、併せて局所的バス3-1 の構成を示す。全ての局所的バスは、局所的バス3-1 に 例示するように、データ用のチャネル31-1-1~31-1-3に 加えて、各チャネルに1対1に対応する制御チャネル32 -1-1~32-1-3を有する。プロセッシングエレメント140 は第3の実施例によるプロセッシングエレメント120 と ほぼ同様の構成であり、異なる点は、レジスタファイル 141 において送信制御部144-1 ~144-3 及び受信制御部 145-1 ~145-3、コネクションテーブル122-1 ~122-3 、タイムテーブル123-1 ~123-3 を各レジスタ毎に有 することであり、また、送信制御部144-1~144-3 及び 受信制御部145-1 ~145-3 の動作も異なる。コネクショ ンテーブル122-1 ~122-3 及びタイムテーブル123-1 ~ 123-3 の構成は、各レジスタ毎に分けている点を除いて 第3の実施例と同様である。

【0078】図17は、本実施例におけるブリッジ150 の構成を示し、併せて大域的バスの構成を示す。全ての 大域的バスは、大域的バス5-1、5-7 に例示するよう 【0079】本実施例では、局所的バス及び大域的バス が各チャネル毎独立に制御チャネルを持つため、チャネ ル単位で通信の制御を行うことにより、時分割による多 重通信だけでなく空間分割による多重通信も行う。例え ば図1において、プロセッシングエレメント2-1 とプロ セッシングエレメント2-24との間を、局所的バス3-1→ 大城的バス5-7 →大域低バス5-11→大城的バス5-5 →大 域的バス5-6 →局所的バス3-12のルートR 1 で通信する 第1のプロセッサ間通信と、プロセッシングエレメント 2-1 とプロセッシングエレメント2-10との間を、局所的 バス3-1 →大域的バス5-7 →局所的バス3-5 のルートR 2で通信する第2のプロセッサ間通信とを許可する場 合、第2の実施例では、プロセッシングエレメント2-1 から局所的バス3-1 にデータを出力する時刻を第1及び 第2のプロセッサ間通信でずらす必要があった。 また第 3の実施例では、第1のプロセッサ間通信と第2のプロ セッサ間通信とが同時に起動されないようにする必要が あった、しかし、本実施例では、第1のプロセッサ間通 信で送られるレジスタに対応するチャネルと第2のプロ セッサ間通信で送られるレジスタに対応するチャネルと が競合しない限り、空間分割的に多重通信できる。従っ て、これまでの各実施例よりスケジュールできるプロセ ッサ間通信の数が増大する。

【0080】時分割による多重通信および空間分割による多重通信を前提として各プロセッサ間通信の適信スケジュールが決定したら、その送信スケジュールによるプロセッサ間通信のみ許可するように、各プロセッシングエレメント内のコネクションテーブル122-1、132-3の内容を事前に設定し、また各プロセッシングエレメント内のタイムテーブル123-1 へ123-3 の内容を事前に設定し、また各プロセッシングエレメント内のタイムテーブル123-1 へ123-3 の内容を事前に設定し、また各プロセッシングエレメント内のタイムテーブル123-1 へ123-3 の内容を事前に設定する。

【0081】次に図16及び図17を参照して本実施例 のマルチプロセッサシステムにおけるプロセッサ問題信 の動作を、第3の実施例との相違点を中心に認明する。 なお、本実施例の全体的交動作は第1ないし第3の実施 例と同様であるため、ここではプロセッシングエレメン ト140 及びブリッジ150 の動作を説明する。

【0082】本実施例においても第3の実施例と同じく プロセッシングエレメント140は同期動作モードと非同 期動作モードの2種類の動作モードを持つ。まずはじめ に同期動作モードにおけるプロセッシングエレメント14 0の動作を説明する。

【0083】プロセッサが送信要求を行う場合、全ての 送信制御部144-1 ~144-3 に対してコネクション番号を 伝える。本実施例においては各チャネル毎独立に制御チ ャネルが用意されていて同じバストで複数のコネクショ ンが同時に通信可能であるため、複数のプロセッサが同 時に送信要求を行うことができる。送信制御部144-1~1 44-3 は各プロセッサから要求されたコネクション番号 でコネクションテーブル122-1 ~122-3 を参照し、それ ぞれの送信要求に対して、該送信制御部に対応するレジ スタの送信可否を調べる。同期動作モードの場合、それ ぞれのプロセッサは同期して動作しているため、各プロ セッサのプログラムに誤りが無い限り、同一のレジスタ において複数のプロセッサから与えられた送信要求が同 時に送信可能となることはない。万一同時に複数の送信 要求が送信可能となった場合には、これらの送信要求を 廃棄して良い。そして送信可能となったレジスタでは、 対応する送信制御部から送信ゲートに対して送信要求が 伝られ、対応する制御チャネルへ送信要求が許可された コネクション番号を出力する。送信ゲートは送信要求が 伝えられると、レジスタの内容を局所的バス3-1 に出力 する。同期動作モードの場合、異なるプロセッシングエ レメントから途中のバスを競合するようなデータの送信 は行われないため、プロセッシングエレメントでは送信 制御に際してタイムテーブル123-1 ~123-3 は使用しな

【0084】次に非同期動作モードにおけるプロセッシ ングエレメント140 の動作を説明する。本実施例におい ても第3の実施例と同様に、非同期動作モードではタイ ムテーブル123-1 ~123-3 にあらかじめ競合が発生しな いような送信スケジュールが設定されており、送信制御 部144-1 ~144-3 はこのテーブルに従って送信制御を行 う。各送信制御部144-1 ~144-3 ではプロセッサから送 信要求が与えられると、タイムテーブル123-1 ~123-3 及びコネクションテーブル122-1 ~122-3 を参照してそ れぞれの送信要求に対して送信の可否を決定する。もし 複数の送信要求が同時に送信可能である場合、これらの 中から1つだけ送信要求を選択する。選択された送信要 求に対する動作は同期動作モードの場合の動作と同様で ある。送信不可能と判断された送信要求及び、送信可能 であるが選択されなかった送信要求は送信制御部144-1 ~144-3 内で保持され、該送信要求に対応するレジスタ を書き込み禁止に設定する。時間が経過し、保持されて いる送信要求が送信可能となり且つ送信制御部によって 選択されれば、送信制御部は対応する送信ゲートに対し

て送信要求を伝え、対応する制御チャネルに送信要求が 許可されたコネクション番号を出力する。そして、この 送信要求を解除し、もし該送信制師部において全ての送 信要求が解除されれば、対応するレジスタに対する書き 込み禁止を解除する。

【0085] 受信制等部145-1 ~ 145-3 は制御チャネル 32-11~32~15を監視しながら受信ゲート241~24-3の 開門を制帥する。 各受信制側部145-1 ~ 145-3 はそれぞ れが接続されている制御チャネルからコネクション番号 を受信すると、該コネクション番号を用いてコネクショ ンテーブル122-1 ~ 122-3 を参照する。 そして該受信が は続に対応するレジスクが受信可能であると判明すれ

ば、該受信制削縮が接続されている受信が一トに対して 同所的パスからレジスタへのデータの入力を指示する。 もしプロセッサ127-1 ~127-2 がレジスタに対して読み 出し禁止を設定している場合。該レジスタに対してデー タの受信があれば受信制削縮145-1 ~145-3 は該レジス タの読み出し禁止を解除する。

【0086]本実施例においてはブリッジ150では、各 チャネル框に完全に独立して動作する。ブリッジ150は 接続されている局所的バスター1 もしくは大破がくス5-1 、5-7上の各チャネルにデータが出力されていると、これを中継回路4-1〜41-3内のレジスタに取り込む。また名バス上の制御手・ネルにコネクション番号が出力されていると、中継制御部151-1〜151-3はこれを取り込み、コネクションテーブル132-1〜132-3を参照して該コネクションの宛先を決定し、中継回路41-41-6内の 該コネクションの宛先を決定し、中継回路41-41-6内の 財コネクションの宛先を決定し、中継回路41-41-6内の 財コネクションの宛先を決定し、そして中継制御部はか 対して、受信元のバスを伝える。そして中継制御部はか 関に応じてコネクション番号の付け着とを行い続な、新たな コネクション番号を中継回路41-4-41-6内のレジスタへ と送信する。選択回路では、中継制御部によって指示さ

【0087】本実施例のマルチプロセッサシステムは、 局所的バスおよび大城がイスを時分割的かつ空間分割的 に使用するため、各バスのより一層の有効利用が可能で ある。なお、送信側プロセッシングエレメント及び受信 側プロセッシングエレメントは共に同じ動作モードに設 定しておくのが基本であるが、送信側プロセッシングエ レメントが同期動作モードの場合、受信側プロセッシン ゲエレメントは非に開始作モードであっても良い。

バスに対して出力する。

【0088】なお、第40実施所では、図16に示したようにレジスタファイル/41においてコネクションテーブル/22-1〜123-3。タイムテーブル/23-1〜123-3を各レジスタ毎に設けたが、第3の実施例と同様なコネクションテーブル/122 及びタイムテーブル/123を送信制制部/4-1 〜145-3で共通で使用するようにしても良い。但し、この場合は1つのプロセッシングエレメントから同時に複数のコネクショ

ンによる送信、受信は行えない。 【0089】

【実施例5】本発明を適用したマルチプロセッサシステムの第5の実施例の全体構成と図1に示された構成と同 様であり、未接続例ではプロセッシングエレント及び ブリッジの構成が異なる。本実施例では第3の実施例と 同じく、局所的バス及び大焼的バスはそれぞれ1つの制 御チャネルを持つ。本実施例と第3の実施例の最後表 の成は、本実施例においてはコネクション番号として任 窓の番号を用いるのではなく、宛先とするプロセッシン グエレメントが一意に特定できる番号を用いることであ る。

【0090】プロセッシングエレメント番号としては、 例えば、図18に示すように福子状に配列された各プロ セッシングエレメントに削り当てたXY駆曝値(例えば 図18の横方伸をX軸、縦方伸をY軸とする)を用いる ことができる。コネクション番号として用いるこれらの XY駆馬値を、以下「データの発先」と呼ば、

【0091】図19は、本実施例におけるプロセッシングエレメント160の指数を表示す。プロセッシングエレメント160は第3の実施例によるプロセッシングエレメト120とほぼ同様の構成であり、異なる点はコネクションテーブル122を有しないことである。なお、タイムテーブル123では、図13のコネクション1~3の箇所にデータの宛水が設定される。

【0092】図20は、本実絶例におけるブリッシ170の構成を示す、ブリッシ170は第3の実施例によるプリッシ170は第3の実施例によるプリッシ130とはは同様の構成であり、異なる点はコネクションテーブル172の設定内容にある。図21に、ブリッシ4-7に設けられるコネクションテーブル172の設定例を示す。

【0093】図21を参照すると、ブリッジ4-7内のコ ネクションテーブル172 は、各バスに対して、そのバス から受信して中継すべきデータのXY座標値とそのデー タの送信先となるバスを記述する。図21の例は、デー タの宛先のX座標に見合った位置までX軸方法に先ず中 継し、しかる後にY軸方向に中継するX軸優先方式の例 を示す。例えば、局所的バス3-7 の各チャネルからは、 X>6のXY座標値を宛先とするデータを受信してこれ を大域的バス5-4 に送信し、X<5のXY座標値を宛先 とするデータを受信してこれを大域的バス5-3 に送信す る。また、大城的バス5-3 の各チャネルからは、X>6 のXY座標値を宛先とするデータを受信してこれを大域 的バス5-4 に送信し、X=5or6かつY>2のXY座 標値を宛先とするデータを受信してこれを大城的バス5-9 に送信し、X=5or6かつY<2のXY座標値を宛</p> 先とするデータを受信してこれを大域的バス5-13に送信 し、X=5or6かつY=2のXY座標値を宛先とする データを受信してこれを局所的バス3-7 に送信する。他 の大城的バス5-4 . 5-9 . 5-13についても同様に定義さ

れる。また、ブリッジ4-7 以外の他のブリッジについて も同様に定義される。

【0094】次に図18及び図21を参照して本実施例のマルチプロセッサシステムにおけるプロセッサ問題信 の東作を、第3の実施例との発展中心に記算する。なお、本実施例の全体的な動作と第1ないし第3の実施例と同様であるため、ここではプロセッシングエレメント 160及びプリッジ170の動件を診断する。

【0095】本英施例においても第3の実施例と同じく プロセッシングエレメント160 は同期動作モードと非同 期動作モードの2種類の動作モードを持つ。まずはじめ に同期動作モードにおけるプロセッシングエレメント16 0 の動作を影明する.

【0096】プロセッサによる送信要求では送信を行う レジスタとデータの宛たの両方が送信制削額104に出力 されるが、それぞれのプロセッサが同時にとい るため設定を誤らない限り複数のプロセッサが同時に送 信制辨額164に対して送信要求を行うことはない、万一 明時に送信要求行行われた場合、送信制辨額104は送信要求 されたレジスタに対応する送信ゲートに対して送信要求 を伝え、プロセッサから与えられたデータの宛先を制御 チャネル辺-1に出力する、送信ゲートに対して送信要求 もれると、レジスタの内容を局所的バスショに出力する 。同期動作モードのプロセッシングエレメントでは送 信制御に際してタイムテーブル23は使用しない。

【0097】次に非同期動作モードにおけるプロセッシ ングエレメント160 の動作を説明する。本実施例におい ても第3の実施例と同様に、非同期動作モードではタイ ムテーブル123 にあらかじめ競合が発生しないような送 信スケジュールが設定されており、送信制御部164 はこ のテーブルに従って送信制御を行う。送信制御部164で はそれぞれのプロセッサから与えられた送信要求に対し て、データの宛先でタイムテーブルを参照し、送信の可 否を決定する。もし複数の送信要求が同時に送信可能で ある場合、これらの中から1つだけ送信要求を選択す る。選択された送信要求に対する動作は同期動作モード の場合の動作と同様である。送信不可能と判断された送 信要求及び、送信可能であるが選択されなかった送信要 求は送信制御部164 内で保持され、該送信要求に対応す るレジスタを書き込み禁止に設定する。時刻が経過し、 保持されている送信要求が送信可能となりかつ送信制御 部164 によって選択されれば、送信制御部164 は該送信 要求に対応するレジスタの送信ゲートに対して送信要求 を伝え、データの宛先を制御チャネルに出力する。そし て該送信要求を解除し、送信を行ったレジスタに対する 全ての送信要求が解除されれば該レジスタの書き込み禁 止を解除する。

【0098】受信制御部165 は制御チャネル32-1を監視 しながら受信ゲート24-1~24-3の開閉を制御する。受信 制御部125 が削削チャネルからデータの完先を受信する と、該データの現先が自分自身であるかを判定し、デー クの現先が自分自身であるがを判定し、デー の現先が自分自身であれば会受信ゲートは同所的バスを監 視し、接続されたチャネル上にデータが出力されてお り、かつ受信制物部125によって受信が許可されている 場合は周所かバスからレジスタルとデータを入力する。 もしプロセッサ127-1 ~127-2 がレジスタに対して読み 出し禁止を製定している場合、該レジスタに対してデー タの受信があれば受信制物部165 は該レジスタの読み出 上禁止を制除する。

【0099】ブリッジパロは接続されている局所的火ス
3-1もしくは大塊的バス5-1、5-7上の各チャネルにデータが出力されていると、これを中継国路イー・41-3内
のレジスタに取り込む。また金バス上の劇博チャネルに
データの気先が出力されていると、中継制師部訂1、1と取り込み、データの流先と ユネクションテーブル17
2 とから、中継動件を必要性および必要な場合のデータ
出力先となるバスを特定する。そして中継前時部171
は、中継動件が必要な場合、非確国路イーーへ41-4内の出
力先となるバスに対応する選択国路に対して、受信元の
バスを伝える。そして中継制節部訂1はデータの現先の
け付替えを有かずに、データの発先を中継回格1ータの
レジスタへと送信する。選択回路では、中継制節部171
によって指示されたバスからデータを入力し、自らが接
続されているがスに対して出力する。

【0100】本実施例では、XY座標値といった各プロ セッシングエレメントを一意に特定するデータの宛先に よって各ブリッジの中継動作を制御しており、各ブリッ ジ内のコネクションテーブルの容量は、コネクション数 にかかわらず一定にすることができる。なお、図21に 例示したコネクションテーブルは、X軸優先方式を採用 したが、データの宛先のY座標に見合った位置までY軸 方法に先ず中継し、しかる後にX軸方向に中継するY軸 優先方式を採用することも可能である。また、X軸優先 方式によるコネクションテーブルとY軸優先方式による コネクションテーブルの双方を設け、送信側プロセッサ が送信要求時にデータの宛先と共に何れの方式を使うか を示す識別子を指定し、この識別子を制御チャネルでデ ータの宛先と一緒に伝搬させ、各ブリッジはこの識別子 で指定された方式のコネクションテーブルを使用するよ うにしても良い。

【0101】以上、幾つかの実施例を挙げて本発明を説明したが、本発明は以上の実施例にのみ限定されず、その他各種の付加変更が可能である。

【0102】例えば第4の実施例では、空間分割による 多重通信だけでなく時分割による多重通信も可能にした が、他の実施例として、時分割による多重通信結行わ が、空間分割による多重通信だけを行うようにしても良 い。この場合、第1の実施例で使用した接続テーブルを 各チャネル別に設け チャネル単位で経路制御すれば良 い。すなわち、入出力制御を行うための接続テーブルを プロセッシングエレメント内にチャネル毎に設け、中継 制御を行うための接続テーブルをブリッジ内にチャネル 毎に設け、これらの接続テーブルを用いることによって プロセッシングエレメントにおける入出力制御及びブリ ッジにおける経路制御を各チャネル別に定める。そし て、プロセッサからデータを出力する際には1つ以上の レジスタを選んで送信要求を行い、プロセッシングエレ メント内の送信制御部は送信要求が行われた各レジスタ に対応するチャネルに関する接続テーブルを参照して各 レジスタからバスへのデータの出力制御をチャネル毎に 行い、ブリッジは各チャネルに関する接続テーブルを参 照してバス間のデータの中継処理をチャネル毎に行い、 さらにプロセッシングエレメント内の受信制御部は各チ ャネルに関する接続テーブルを参照してバスからレジス タへのデータの入力制御をチャネル毎に行う。

【0103】また第4の実施例では、コネクションテー ブルを用いたが、第2の実施例のようなタイムテーブル を各チャネル別に持つことで時分割的かつ空間分割的な 多重通信を行うようにしても良い。すなわち、時刻によ る入出力制御を行うためのタイムテーブルをプロセッシ ングエレメント内に、また時刻による中線制御を行うた めのタイムテーブルをブリッジ内にそれぞれチャネル毎 に設け、これらのタイムテーブルを用いることによって プロセッシングエレメントにおける入出力制御及びブリ ッジにおける経路制御を各チャネル毎に時刻に対して一 意に定める。そして、プロセッサから送信要求が行われ たときにプロセッシングエレメント内の送信制御部は時 刻を元に各タイムテーブルを参照してレジスタからバス へのデータの出力制御をチャネル毎に行い、 ブリッジは 時刻を元に各タイムテーブルを参照してバス間のデータ の中継処理をチャネル毎に行い、さらにプロセッシング エレメント内の受信制御部は時刻を元に各タイムテーブ ルを参照してバスからレジスタへのデータの入力制御を チャネル毎に行う。

【0104】また、これまで説明した各実施例では、アロセッシングエレメント内のレジスタ数とバスのチャネル数が同じてあり、レジスタとチャネルとが1対1に対応していたが、レジスタの数より少ないチャネル数のバスを使用し、複数のレジスタで1つのチャネルを共用するようにして良い。この考えを第1の実施例に適用した場合のアロセッシングエレメント180 の構成例を図22に示す。

[0105] 図22参照すると、レジスタファイル2の 内の各レジスタ22-1〜22-3と局所的パス3-1 内の各チャ ネル31-1-1〜31-1-2は1射1に対応しておらず、同一の チャネルに複数のレジスタが接続されている。即ち、レ ジスタ22-1とチャネル31-1-1とは1対1に対応している が、レジスタ2-2とレジスタ2-3は同じチャル31-1-2 に接続されている。どのレジスタをチャネルに1対1に 対応させ、どの複数のレジスタを回じチャネルに接続させるかは、各レジスタの通信頻度に応じて決定されば良い。ブリッジの構成は第1の実施例におけるブリッジの構成とほぼ同様に図るに示したように構成されるが、ブリッジではプロセッシングエレメントと異なり。チャンと中継回路41~41つは1対1に対応させるため、ブリッジ内の中継回路数が少なくなる。異なるレジスタが同一のチャネルを使用するため、同じチャネルに接続されたレジスタの間では1つのレジスタのみが通信可能であるが、ハードウェア量を削減できる。図22は第1の実施例に適用したものであるが、他の実施例においても複数のレジスタで1つのチャネルを共用するようにして良い。

【0106】また、以上の実施例では、局所的バスを相互に接続する形態として図1に示される形態を採用したが、各局所的バスから他の全ての局所的バスに至るルートが確保されていれば、どのような形態であっても良い。他の形態の一例を図23に示す。

【0107】図23に示した例は、横方向に大域的バス を持たず、その代わりブリッジで横方向に隣接する2つ の局所的バスを接続したものである。この場合、例えば プロセッシングエレメント2-1 からプロセッシングエレ メント2-24への通信は以下のように行われる。まずプロ セッシングエレメント2-1 から局所的バス3-1 ヘデータ が出力されると、ブリッジ4-1 によってこのデータは大 域的バス5-7 へと中継される。そしてブリッジ4-5 及び 4-9 によってデータは局所的バス3-10に到達し、ブリッ ジ4-10及び4-11によってデータは局所的バス3-10及び3-11を経由して、最終的に局所的バス3-12へと到達する。 プロセッシングエレメント2-24は局所的バス3-12上に出 力されたデータをレジスタファイルに取り込む。他の例 として、縦方向に大域的バスを持たず、その代わりにブ リッジで経方向に隣接する2つの局所的バスを接続した 形態や、それぞれの局所的バスおよび大域的バスを2重 化した形態等が採用可能である。

[0108] 図1に示される接続形態では、遠距離のフ ロセッシングエレメントを低遅延で接続できる利点があ る。これに対して図23に示される接続形態では、横方 向に大峻的バスを持たないため遠距離間の遅延量は図1 のものに比べて大きくなるが、回路規模的に有利であ る。

【0109】本発明のマルチプロセッサシステムは、汎用的な処理を行うマルチプロセッサシステムであっても良く、成る処理、例えば通信処理に特化した専用のマルチプロセッサシステムであっても良い。一般に通信処理ではヘッケ処理やバッファ処理、スケジューリング処理等の多くの処理を各セルノバケット毎に行わなければならず、非常に高い処理能力と実時間性が要求される。しかし、通信処理は汎用処理と異なって各処理の並列度が

高く、それらの処理が或る程度固定的であり、各セル/ パケット毎に同じ処理を繰り返せば良い。例えばネット ワークスイッチ内での処理は、セルやパケットの入力処 理や出力処理、各種テーブルの管理、ルーティングプロ トコルやシグナリングの処理等に分類でき、これらの処 理は独立して並列に実行可能であり、またこれらの処理 を更に細分化してパイプライン処理を行うことができ る。例えば入力処理はヘッダ処理からポリシング/マー キング処理、キューイング処理というように処理を分割 することができ、分割された処理間では前の処理から後 ろの処理へと1方向の依存関係しか存在しないため、効 率良くパイプライン処理することができる。さらに、通 信処理はこのように固定的な処理の繰り返しであり、こ れをさらに実時間通信に限定すると、各プロセッシング エレメントは同期的に動作させることが可能となる。そ のため、予め通信スケジュールを決定してからプログラ ムを作成することによってバストでの競合を解消する前 述した同期動作モードによる競合の調停が可能である。 【0110】以上の各実施の形態において、マルチプロ セッサシステム内で処理すべきデータを外部から入力し たり、その逆にマルチプロセッサシステム内で処理され たデータを外部に出力する入出力インタフェース、RA M等の外部メモリをアクセスするためのメモリインタフ ェース、内蔵メモリ、各種演算を高速に行うコプロセッ サ等は、各プロセッシングエレメント毎に設けるように しても良く、また、全てのプロセッシングエレメント或 いは複数のプロセッシングエレメント毎に共通に設ける ようにしても良い。後者の場合、入出力インタフェー ス、メモリインタフェース、内蔵メモリ、コプロセッサ 等は例えば何れかの大域的バスに接続して、任意のプロ セッシングエレメントからのアクセスを可能にする。こ の場合、プロセッシングエレメント内のプロセッサは、 例えば図24に示すように、プログラムメモリ311、命 令デコーダ312 、演算器313 、アドレス生成器314 で構 成できる。各プロセッサ21-1等はそれぞれがプログラム 用のメモリ311 を内蔵するが、通信処理に特化した場 合、処理が小規模で固定的であるため、その規模は小さ く済む。演算器313 は通信処理に特化した場合、ビット 浦篁およびシフト浦篁機能の性能は高くする必要がある が、 算術演算機能は簡略化して良い。アドレス生成器31 4 はプログラムメモリ311 に与えるアドレスを生成し、 命令デコーダ312はプログラムメモリ311 から読み出さ れた命令を解釈して命令の実行を指示する。

#### [0111]

【発明の効果】以上説明したように本発明によれば以下 のような効果が得られる。

【0112】レジスタファイルを共有することによるプロセッサ間通信とバス経由でレジスタファイルの内容を 直接販送することによるプロセッサ間通信との階層的な プロセッサ間通信が可能となる。このため、相互に通信 する頻度の高い幾つかのプロセッサ毎にレジスタファイルを物理的に共有させることで、それらのプロセッサ間 で高速なプロセッサ間通信が可能になり、また、レジス タファイルを物理的に共有しないプロセッサ間でもバス 経由によるレジスタファイルの直接転送でプロセッサ間 通信分符える。

【0113】プロセッシングエレメント間をつなぐバス として、レジスタファイルに含まれる各レジスタに1対 1に対応するチャネルを有するバスを使用することで、 高帯娘な通信が実現できる。

【0114】プロセッシングエレメント間をつなぐバス として、レジスタファイルと含まれるレジスタの数より 少ないチャネル数のバスを使用し、複数のレジスタで1 つのチャネルを共用することで、バスの帯域は減少する が、ハードウェア量が少なくなる。

[0115] 複数のバス及びバス間で相互にデータの中 離を行うブリッジから構成される階層的なバス構造を使 用したことにより、相互に通信する頻度の高い幾つかの プロセッシングエレメント毎に同じ局所的バスに接続す ることでそれらのプロセッシングエレメント間では1本 のバス経由による高速なプロセッサ問題値が可能にな り、また、異なる局所的バスに接続されるプロセッシン グエレメント間でも複数の局所的バス、ブリッジ及び大 域的バス経由によるに が必然は由によるでは では セッサ間離点が行える。

[0116] プロセッシングエレメント間をバス経由でつなぐルートであって他のルートとバス隣合が発生しない以上のルートを事前に決定し、該決定したルートによるプロセッサ問題信のみを行わせることで、複雑なバス調停回路が不要になり、少ないハードウェアでオーバヘッドの少ないプロセッサ問題信が可能となる

[0117] 異なるプロセッサ問題信でバスを時分割的 に使用する方法、バスを1レジスタ分の場に相当する キネルと呼よ適信路に分削して異なるプロセッサ問題信 で同じバスを空間分割的に使用する方法、それらを組み 合わせた方法を採用することにより、より高帯域なプロ セッサ問題信が可能となる。

#### 【図面の簡単な説明】

【図1】本発明を適用したマルチプロセッサシステムの 第1の実施例の構成を示すブロック図である。

【図2】第1の実施例におけるプロセッシングエレメントの構成を示す図である。

【図3】第1の実施例におけるブリッジの構成を示す図である。

【図4】第1の実施例におけるプロセッシングエレメント内の接続テーブルの構成を示す図である。

【図5】第1の実施例におけるブリッジ内の接続テーブルの構成を示す図である。

【図6】第2の実施例におけるプロセッシングエレメントの構成を示す図である。

【図7】第2の実施例におけるブリッジの構成を示す図である。

【図8】第2の実施例におけるプロセッシングエレメント内のタイムテーブルの構成を示す図である。

【図9】第2の実施例におけるブリッジ内のタイムテー ブルの構成を示す図である。

【図10】第3の実施例におけるプロセッシングエレメ ントの構成を示す図である。

【図11】第3の実施例におけるブリッジの構成を示す 図である。

【図12】第3の実施例におけるプロセッシングエレメント内のコネクションテーブルの構成を示す図である。 【図13】第3の実施例におけるプロセッシングエレメ

【図13】 第3の実施例におけるプロセッシングエレスント内のタイムテーブルの構成を示す図である。 【図14】 第3の実施例におけるブリッジ内のコネクシ

【図14】第3の実施例におけるノリッションデのコネテン ョンテーブルの構成を示す図である。 【図15】第3の実施例においてコネクション番号をブ

リッジ内で付け替える理由の説明図である。 【図16】第4の実施例におけるプロセッシングエレメ

ントの構成を示す図である。

【図17】第4の実施例におけるブリッジの構成を示す 図である。

【図18】第5の実施例において各プロセッシングエレメントに付与されたXY座標値の一例を示す図である。 【図19】第5の実施例におけるプロセッシングエレメントの機能を示す図である。 【図20】第5の実施例におけるブリッジの構成を示す 図である。

【図21】第5の実施例における各ブリッジ内の設けら れたコネクションテーブルの内容例を示す図である。

【図22】プロセッシングエレメントの他の構成例を示す図である。

【図23】本発明を適用したマルチプロセッサシステム の他の実施例の構成を示すブロック図である。

【図24】各プロセッシングエレメント内のプロセッサ の構成例を示すブロック図である。

【符号の説明】

1…マルチプロセッサシステム

2-1 ~2-24…プロセッシングエレメント

3-1 ~3-12…局所的バス

4-1 ~4-12…ブリッジ

5-1 ~5-14…大城的バス

20…レジスタファイル 21-1~21-2…プロセッサ

22-1~22-3…レジスタ

23-1~23-3…送信ゲート 24-1~24-3…受信ゲート

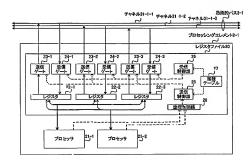
25…送信制御部

26…受信制御部

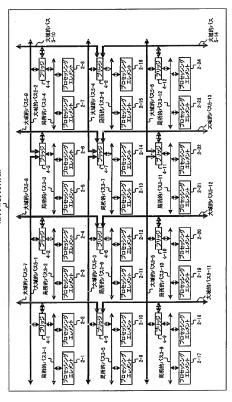
27…接続テーブル

28…論理和回路

【図2】

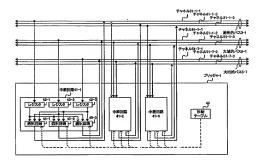


[図1]



マルチプロセッサンステム!

【図3】



【図4】

	レジスタ22-1	レジスタ22-2	レジスタ22-3
送信可否	0	0	×
受偶可否	×	0	0

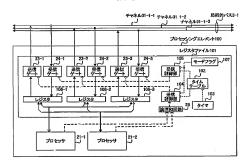
【図5】

			送信先パス					
	局所的パス 3-1			大域的パス 5-1		大域的バス 5 7		5 7
	チャネル1	チャネル2	チャネル3		$\top$			
受信元パス	×	大城的バス 5-7	大城的パス 5-7					

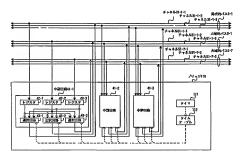
【図9】

				送信先パス						
		局所的パス 3-1			大域的バス 5-1			大城的バス 5-7		
		チャネル1	チャネル2	チャネル3					Г	
受信元パス	時割1	×	×	大城的パス 5-7						
	時刻 2	×	×	×						Г
	時前3	大岐的パス 5-1	×	×						Г
	:									Γ
		1		1		1	1	l	l	1

【図6】



【図7】



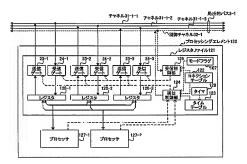


		5	
	・1ネクション 1	コネクション 2	コネクション 3
時期 1	0	0	×
時割2	×	×	×
時刻3	×	×	0
9 9			

【図13】

/ 123 タイムテーブル

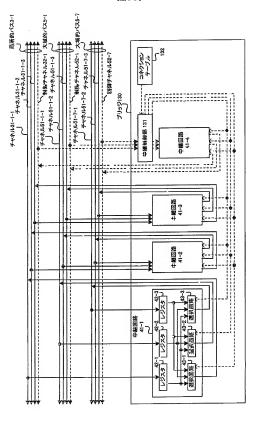
【図10】



[図14]

				5	- 132	コネク	ションデ	<b>-</b> -J.	ル		
	<u> </u>		受信	元パス							
		局所的/0	<b>3</b> 1		大	求的バ	ス 5-1	*	域的	バス	5-7
	コネクション 1	コネクション 2	コネクション 3		П	T		Г			Г
送信先パス	<b>大域的パス5-1</b>	×	大域的パス5-7		П	$\neg$					Г
新コネクション番号	コネクション2	×	コネクション1			7	Т	Г	Г		

【図11】

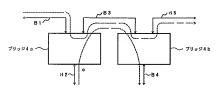


【図12】

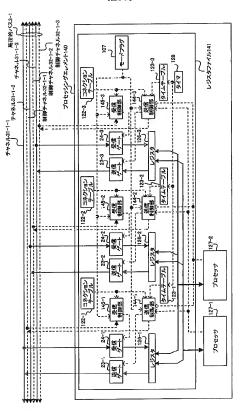


		ĸ.		
		レジスタ126-1	レジスタ 128 2	レジスタ 126-3
コネクシコン1	送信可否	0	0	×
	受信可否	×	0	0
1ネクシコン2	送信可否	×	×	×
1499302	受信可否	×	×	×
1ネクシ (ン3	送信可否	0	×	×
1477100	受信可否	×	×	0
•				

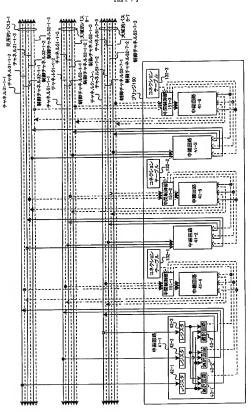
【図15】



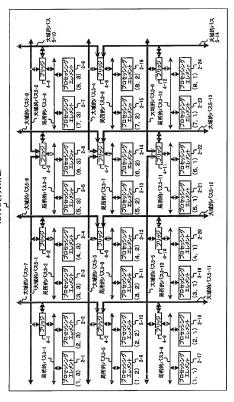
【図16】



【図17】

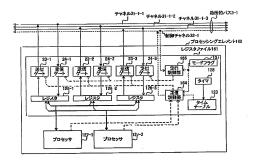


【図18】

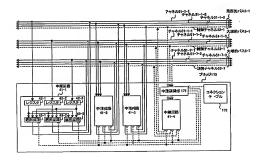


マルチプロセッサシステム!

【図19】



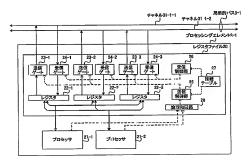
# 【図20】



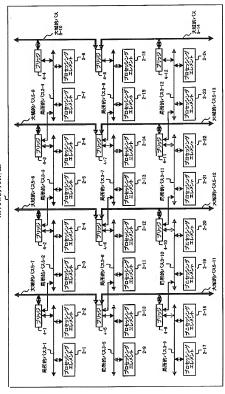
【図21】

	受信元パス							
	局所的	局所的パス3-7 大城的パスb-3						
宛先データ	X>6	X<5	X>8	X=5or6 かつ Y>2	X=5or8 かつ Y<2	X-5or8 かつ Y=2		
送信先バス	大域的バス5-4	大城的バス5-3	大城的パス5-4	大坂的バス5-9	大城的パス5-13	局所的バス3-7		

【図22】



【図23】



マルチプロセッサンステム2

【図24】

